

آزمایش شماره ۵

طرح و ساخت منبع تغذیه

هدف: یک سو کردن ولتاژ متناوب به وسیله دیود نیمه هادی - صاف کردن و بررسی ریپل (موجک) و اندازه گیری آن.

وسایل آزمایش: ولت‌متر - اسیلوسکوپ، منبع ac ، دیود - مقاومت - خازن الکترولیت - سلف

مقدمه: با توجه به تئوری آزمایش ۵ برای تبدیل ولتاژ متناوب به ولتاژ (جریان) یکسو شده از مشخصه های غیر خطی دیود استفاده می گردد، که این عمل را یکسوسازی می نامند. حذف و از بین بردن حالت متغیر بودن جریان یکسو شده را صاف کردن (فیلتر کردن) گویند.

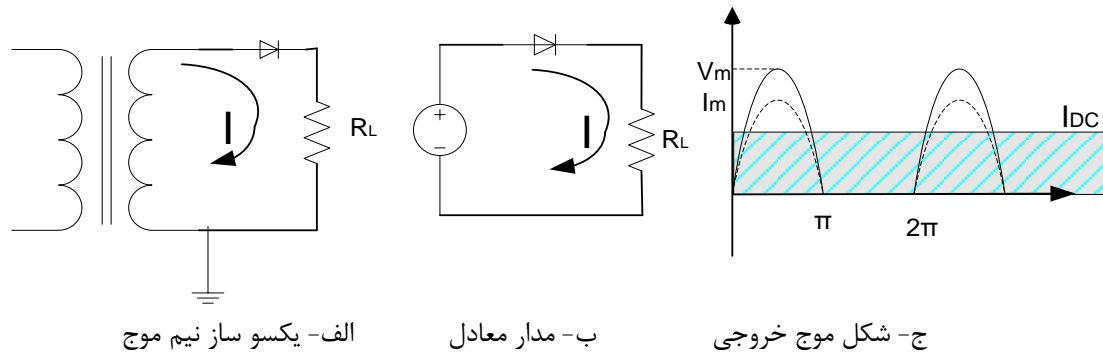
در مدارهای یکسوساز با توجه به نوع مدار از یک، دو یا چهار دیود برای یکسوسازی استفاده می شود و برای بهتر نمودن مشخصه منبع تغذیه در قسمت انتهایی از تنظیم کننده استفاده می شود. ترکیبی از یکسوساز، صافی، و تنظیم کننده را منبع تغذیه (*Power Supply*) می نامند.

یکسوسازی با یک دیود: در حالت ایده آل یک دیود بایستی جریان را در جهت مستقیم به آسانی عبور دهد، و در جهت معکوس مانع عبور آن گردد. دیودهای عملی مشخصه نزدیک به حالت ایده آل دارند به طور مثال دیودهای نیمه هادی افت ولتاژ کمی در جهت مستقیم دارند و از طرفی اجازه عبور یک جریان خیلی کمی را در جهت معکوس می دهند. از افت ولتاژ مستقیم و جریان معکوس با کمی خطا می توان چشم پوشی کرد.

یک مدار یکسوساز عملی در شکل (۱- الف) نشان داده شده است. یک ترانسفورماتور ولتاژ ۲۲۰ ولت با فرکانس 50 Hz را به ولتاژ خروجی مناسب ($9V$) تبدیل می نماید که این ولتاژ به طور سری به ترکیب دیود و مقاومت R_L اعمال می شود. برای تحلیل تقریبی، دیود واقعی مانند دیود ایده آل نمایش داده می شود و از افت ولتاژ V_F و جریان معکوس صرف نظر نمائیم ضمناً از مقاومت داخلی ترانسفورماتور صرف نظر می شود.

به ازاء ولتاژ $V = V_m \sin \omega t$ جریان مطابق شکل ۱- ج است یعنی داریم

$$\begin{cases} i = \frac{V}{R_L} = \frac{V_m \sin \omega t}{R_L} & 0 \leq \omega t \leq \pi \\ i = 0 & \pi \leq \omega t \leq 2\pi \end{cases} \quad (1)$$



شکل ۱

مقصود از یکسو سازی به دست آوردن جریان مستقیم است، مؤلفه DC جریان بار R_L برابر مقدار متوسط I بوده و به صورت زیر می باشد:

$$I_{dc} = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} i_d(\omega t) d(\omega t) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{V_m \sin \omega t}{R_L} d(\omega t) + 0 = \frac{1}{2\pi} \frac{V_m}{R_L} [-\cos \omega t]_0^{\pi}$$

$$\Rightarrow I_{dc} = \frac{I_m}{\pi} = 0.318 I_m \quad (2)$$

جریان مقاومت بار در حالت نیم موج محاسبه شد که دیده می شود و مؤلفه DC تقریباً 30% درصد مقدار ماکزیمم است.

همان طور که گفته شد نتیجه دلخواه یکسو سازی ایجاد جریان مستقیم است ولی عملاً جریان خروجی مدار یکسو ساز علاوه بر مؤلفه DC شامل یک مؤلفه ac هم می باشد. برای اندازه گیری میزان خوب بودن یکسو سازی «ضریب موجک» ($ripple$) را بصورت زیر تعریف می کنیم.

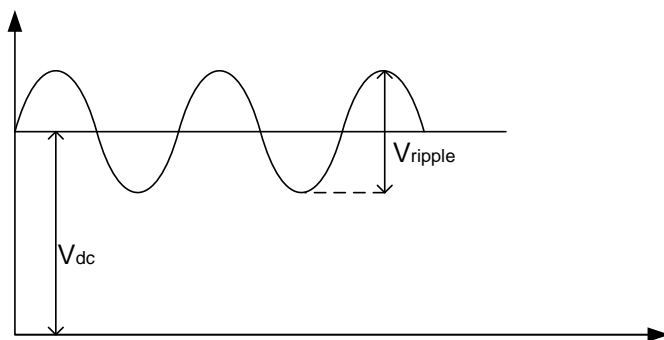
$$r = \frac{I_{ac}}{I_{dc}} = \frac{V_{ac}(rms)}{V_{dc}} = \frac{\text{مؤثر مؤلفه } ac}{\text{مؤلفه } dc} \quad (3)$$

چون اتلاف توان در مقاومت بار همان مقدار rms جریان است و توان کل برابر است با اتلاف توسط مؤلفه های مستقیم و متناوب

$$I_{rms}^2 \cdot R_L = I_{dc}^2 \cdot R_L + I_{ac}^2 \cdot R_L \Rightarrow I_{ac}^2 = I_{rms}^2 - I_{dc}^2 \quad (4)$$

$$r = \frac{\sqrt{I_{rms}^2 - I_{dc}^2}}{I_{dc}} = \sqrt{\left(\frac{I_{rms}}{I_{dc}}\right)^2 - 1} \quad (5)$$

اگر ضریب موجک کم باشد مدار به خوبی جریان متناوب را به جریان مستقیم تبدیل می کند (شکل ۲)



شکل ۲

مثال: با بکارگیری یک ولت‌متر ac و ولتاژهای DC و $1/5$ ولت و 25 ولت قرائت شده است. ضریب موجک را حساب کنید.

$$\text{حل: } r = \frac{V_{ac}(rms)}{V_{dc}} \times 100\% = 6\%$$

جریان (I_{rms}) یکسو کننده های نیم موج را روابط زیر به دست می آید.

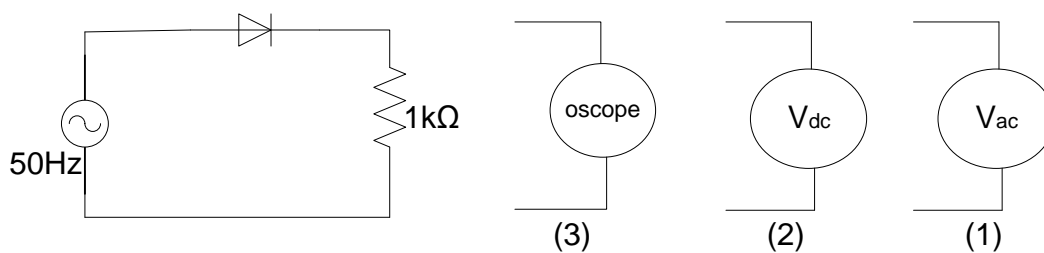
$$I_{rms} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} i^2 d\omega t} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} I_m^2 \sin^2 \omega t} = \frac{I_m}{2} \quad (6)$$

با کمک نتایج فوق و روابط ۲ و ۳ و رابطه ۶ می توان ضریب ریپل را در مورد جریان نیم موج به دست آورد.

$$r = \sqrt{\left(\frac{I_m/2}{I_m/\pi}\right)^2} - 1 = 1.21 \quad (7)$$

۱. مدار یک سو کننده نیم موج را با عناصر زیر سوار کنید:

از یک ترانسفورماتور 220 ولت به 9 ولت استفاده نمایید.



شکل ۳

۲. ورودی اسیلوسکوپ را به دو سر مقاومت بار ببینید و شکل ولتاژ خروجی را که در روی صفحه آن مشاهده می کنید در جدول (۱) در محل مربوط رسم نمایید. در ضمن ماکزیمم (V_m)

را به کمک اسیلوسکوپ اندازه بگیرید و با دانستن اندازه (R_L) مقدار I_m را حساب کنید.

۳. با کمک ولت متر DC ، اختلاف پتانسیل DC دو سر R_L را اندازه گیری نمایید و با دانستن اندازه R_L مقدار جریان میانگین (I_{DC}) را محاسبه کنید و نتایج را در جدول (۱) یادداشت کنید و نسبت $\frac{I_{dc}}{I_m}$ را حساب کنید و آن را با نتیجه ای که رابطه (۲) بدست می دهد مقایسه کنید و اختلاف درصد را بیابید.

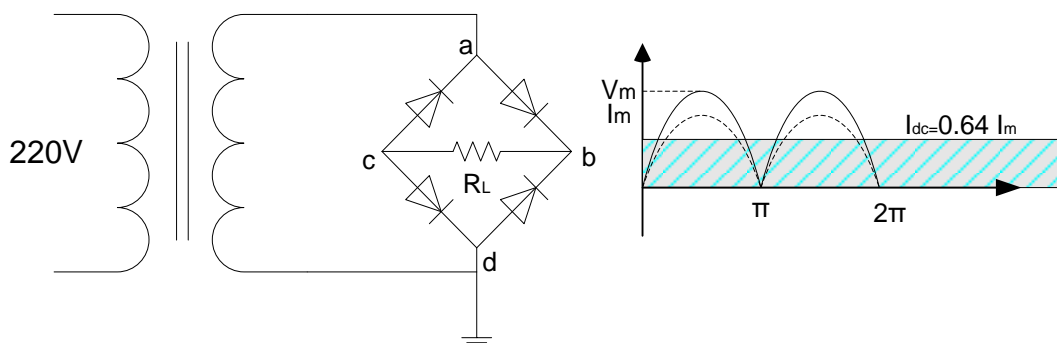
۴. اندازه گیری بالا را با کمک ولت متر ac تکرار کرده و اختلاف پتانسیل (V_{rms}) دو سر R_L را بدست آورید و جریان متناوب (I_{rms}) را حساب کنید و در جدول ۲ یادداشت کنید.

۵. با کمک رابطه ۵ اندازه I_{rms} را با استفاده از اندازه گیری های بالا حساب کنید و نسبت $\frac{I_{rms}}{I_m}$ را بدست آورید و آن را با آنچه رابطه نظری (۷) نشان می دهد مقایسه کنید و اختلاف درصد را محاسبه کنید.

۶. ضریب موجک را با کمک رابطه ۴ و اندازه گیری های بالا محاسبه کنید و جدول را کامل نمایید و درصد اختلاف را از آزمایش را با مقدار نظری آن در رابطه (۹) داده شده به دست آورید.

یکسو سازی با ۴ دیود: مدار زیر یکسو ساز پل (شکل ۲) می باشد. در این حالت به علت استفاده از هر دو نیمه موج سینوسی مقدار DC بیشتری از حالت قبل با همان ترانسفورماتور را ایجاد می شود. سیکل مثبت موج سینوسی از مسیر $abcd$ و سیکل منفی از مسیر $dbca$ عبور خواهد کرد، در نتیجه جریانی که در هر دو حالت از مقاومت بار می گذرد همیشه در یک جهت می باشد و مؤلفه DC دو برابر حالت یکسو سازی نیم موج می باشد.

$$I_{dc} = \frac{2}{\pi} \times \frac{V_m}{R_L} = \frac{2I_m}{\pi} \quad (۳)$$

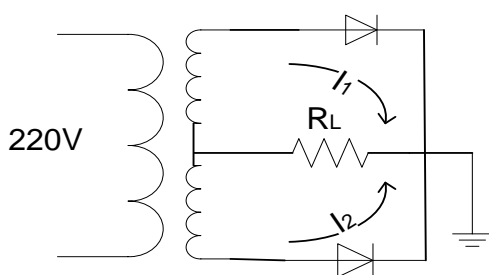


شکل ۴ یکسو ساز پل

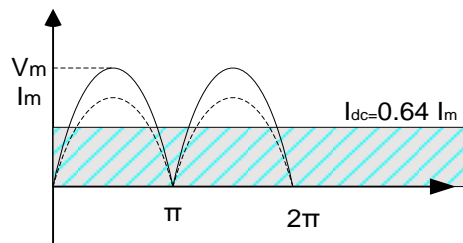
یکی از عیوب مدار پل این است که ۴ دیود در مدار لازم می باشد و در نتیجه در این مدار ولتاژی که در دو دیود تلف می شود همیشه با مقاومت بار (R_L) به طوری سری قرار دارند.

نوع سوم مدار یکسو ساز تمام موج استفاده از ترانسفورماتور سه سر و دو دیود می باشد که ولتاژ ترانسفورماتور دو برابر ولتاژ ترانسفورماتور حالت پل می باشد ولی همان نتیجه پل را به دست می دهد، سیم پیچ دوم ثانویه ولتاژ V_2 را با فاز مخالف V_1 تهیه می کند. یک چنین سیم پیچی معکوس کننده فاز نامیده می شود، وقتی که V_1 مثبت است جریان i_1 از دیود D_1 می گذرد و در این حالت چون V_2 منفی است هیچ جریانی از دیود D_2 نمی گذرد و بالعکس وقتی V_2 مثبت است جریان i_2 از دیود D_2 می گذرد و دیود D_1 قطع می باشد. بنابراین جریانی که از مقاومت بار در یک سیکل خواهد گذشت $i_1 + i_2$ می باشد و خواهیم داشت:

$$I_{dc} = \frac{2I_m}{\pi}$$



الف- یکسو ساز تمام موج با ترانس سه سر



ب- شکل موج خروجی

شکل ۵

مشابه قسمت قبل میتوان I_{rms} و ضریب موجک را برای مدار تمام موج بدست آورد.

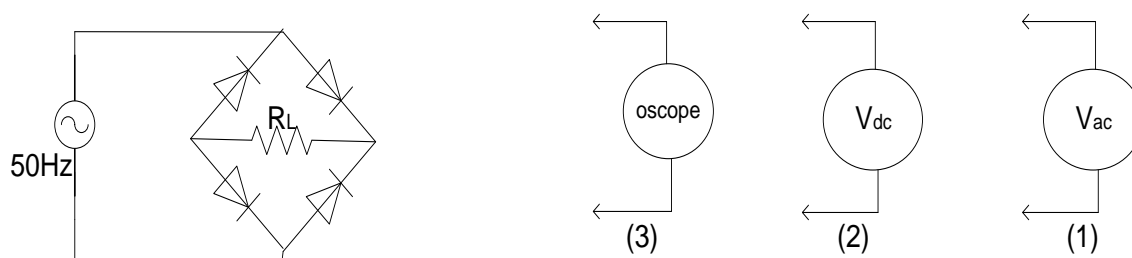
خواهیم داشت:

$$\text{مدار تمام موج} \quad I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \quad (۸)$$

$$\text{تمام موج} \quad r = \sqrt{\left(\frac{I_m/\sqrt{2}}{2I_m/\pi}\right)^2} - 1 = 0.48 \quad (۱۰)$$

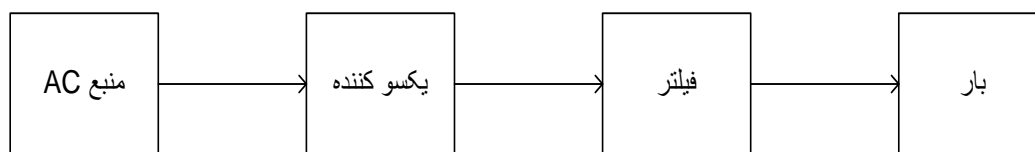
گرچه استفاده از یکسو سازهای تمام موج به جای نیم موج مؤلفه ac خروجی را از ۱۲۱٪ به ۴۸٪ مؤلفه DC کاهش می دهند، ولی برای مقصودهای مورد نظر مشخصه فوق رضایت بخش نیست.

۷. کلیه اندازه گیری ها و محاسبات و رسم شکل هایی که در بندهای ۲ تا ۶ در مورد ولتاژ یک سو شده نیم موج خواسته شده بود عیناً در مدار یکسو کننده تمام موج بالا (پل چهار دیودی) تکرار کرده و نتایج را در جدول های مربوط یادداشت کنید.



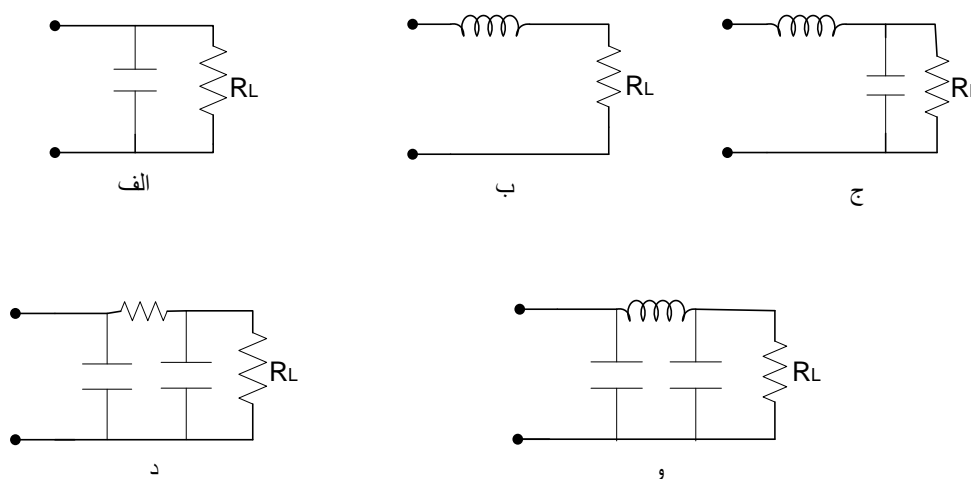
شکل ۶: یکسو کننده تمام موج

صافی: برای کاهش مقدار ولتاژ موجک از مدارهای صافی استفاده می شود. مدارهای صافی بین مقاومت بار و مدار یکسو ساز قرار می گیرند. از رایج ترین مدارهای صافی، خازن می باشد که به صورت موازی با مقاومت بسته می شود.



شکل ۷

به جای فیلتر در شکل (۵) می توان با توجه به نیاز از فیلترهای شکل زیر استفاده کرد.

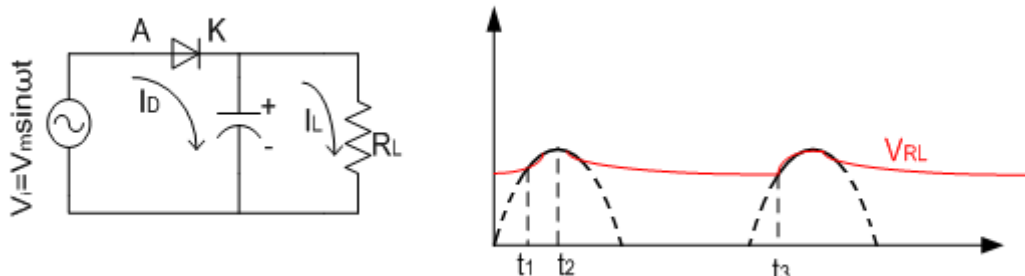


شکل ۸: انواع فیلتر

به طور مثال در شکل ۶-الف- خازن را می توان تصور نمود که سدی با امپدانس کم برای مؤلفه ac موج یکسو شده می باشد که به عبارت دیگر می توان تصور نمود که بار الکتریکی در نیم سیکلی که دیود را هدایت می کند ذخیره می شود و در نیم سیکلی که جریان را هدایت نمی کند بار را تخلیه می نماید و تغییرات ولتاژ را کاهش می دهد. برای اینکه به طرز کار فیلترها آشنا شوید یک مثال ساده خواهیم آورد. بحث ریاضی و محاسبه ضریب موجک هر یک از مدارهای فوق به تفصیل در اکثر کتاب های الکترونیک آورده شده است.

با توجه به شکل ۷- اگر مقاومت دیود کم بوده و مدار به حال تعادل رسیده باشد کار صافی را می توان به این صورت شرح داد که در لحظه $t=0$ ولتاژ V صفر است در صورتی که نقطه k به علت آنکه خازن قبلاً شارژ شده بود دارای ولتاژ V_R می باشد. به عبارت دیگر هنگامی که $V_A < V_K$ باشد، دیود هدایت نمی کند و پس از افزایش ولتاژ ورودی $V = V_m \sin \omega t$ در لحظه $V_A \geq V_K, t=t_1$ می گردد و دیود هدایت می نماید.

از طرف دیگر با شروع هدایت دیود، خازن هم شارژ شده و ولتاژ دو سرش که همان $V_{RL} = V_K = V_C$ است افزایش می یابد، و با کاهش ولتاژ ورودی عمل هدایت قطع می شود، (زمان t_2) در زمانی که $V_A < V_K$ شده خازن در مقاومت بار R_L طبق رابطه $V_{RL} = V_2 e^{-(t-t_2)/RC}$ تخلیه می شود و این عمل تا نیم پریود بعدی تا زمان t_3 ادامه می یابد، و در این لحظه عمل هدایت دیود دوباره شروع می شود. مقدار متوسط یا مؤلفه DC در مقایسه با حالت نیم موج (بدون صافی) بیشتر و مؤلفه ac کمتر شده و ضریب موجک نیز به مقدار زیادی کاهش می یابد.



شکل ۹: صافی خازنی

۸. در مدار شکل (۹) یک خازن ۱۰۰ میکرو فارادی با مقاومت R_L موازی کنید (مثبت و منفی خازن شیمیایی را رعایت کنید) در این صورت مدار یکسو کننده همراه با صافی خازنی مانند شکل (۷) شده است. با کمک اسیلوسکوپ شکل ولتاژ خروجی را روی محورهای مدرج رسم نمایید (ولتاژ ac و DC را بدقت روی شکل مشخص کنید) ضریب موجک را از رابطه $r = \frac{V_{ac}}{V_{dc}}$ حساب کرده در جدول (۳) یادداشت کنید.

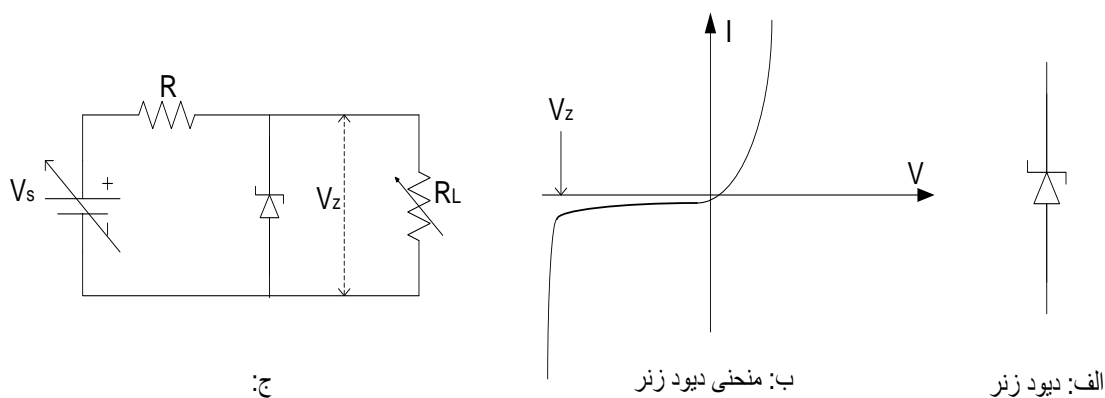
۹. بند ۸ را با خازن ۱۰۰۰ میکروفارادی تکرار کرده و ضریب موجک را با بند ۸ مقایسه کنید.

۱۰. بندهای ۸ و ۹ را برای یکسو کننده تمام موج تکرار کرده و تغییرات ضریب موجک را به ترتیب نسبت به بندهای ۸ و ۹ مقایسه نموده و در مکانهای A و B جدول (۳) یادداشت کنید.

۱۱. در مدار یکسو کننده تمام موج با صافی خازنی ($C=1000 \mu F$) مقاومت 1000Ω اهمی را بردارید و بجای آن مقاومت 470Ω اهمی قرار دهید. ضریب موجک را نسبت به حالت قبل ($C=1000 \mu F$ و $R=1 k\Omega$) مقایسه نموده و در مکان C جدول (۳) یادداشت کنید.

۱۲. بند ۱۱ را با مقاومت 270Ω اهم - نیم وات انجام داده و تغییر ضریب موجک را نسبت به بند ۱۱، در مکان D جدول (۳) یادداشت کنید.

تنظیم کننده ولتاژ (Regulator): برای تنظیم ولتاژ خروجی یک منبع تغذیه و بستگی نداشتن آن به تغییرات ولتاژ ورودی و بار خروجی از مدارهای تنظیم کننده ولتاژ استفاده می‌شود، در این مدارها معمولاً از لامپ‌های گازدار و یا دو قطبی‌های نیمه هادی (دیود زنر) و ترانسفورماتور های اشباع شده استفاده می‌شود از دیود زنر در تغذیه معکوس به عنوان تنظیم کننده ولتاژ استفاده می‌کنند که ولتاژ دو سر آن مستقل از جریان خواهد بود، شکل ۸- ج نمونه یک تنظیم کننده ولتاژ را نشان می‌دهد، که به وسیله دیود زنر ساخته شده است. شرط لازم برای ثابت بودن ولتاژ دو سر مقاومت R_L ، $V_S > V_Z$ می‌باشد.



شکل ۱۰

۱۳. چرا با افزایش ظرفیت خازن صافی ضریب موجک کاهش می‌یابد؟

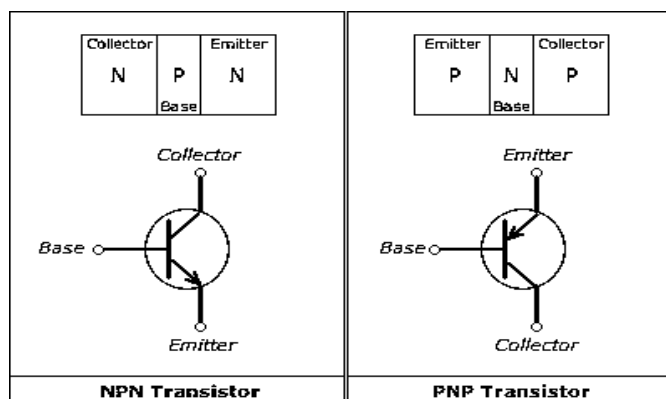
۱۴. چرا با کاهش مقاومت بار، R_L ، ضریب موجک افزایش می‌یابد؟

۱۵. می‌دانید کاهش مقاومت بار، R_L مقدار ریبیل را افزایش می‌دهد. حال اگر R_L را خیلی کم انتخاب کنیم، آیا می‌توان برای از بین بردن ریبیل، خازن صافی را به هر اندازه بزرگ انتخاب کرد؟ در این زمینه کاملاً توضیح دهید. توجه داشته باشید که ماکزیمم توان خروجی ترانسفورماتور یک مقدار ثابتی بوده و همچنین دیودها قادر به تحمل یک حداکثر جریانی می‌باشند.

آزمایش شماره ۶

رسم منحنی مشخصه خروجی ترانزیستور

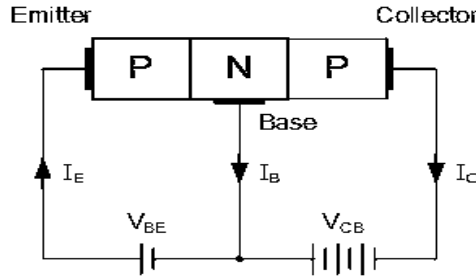
ترانزیستور وسیله ای است که جایگزین لامپهای خلاء الکترونیک شد و توانست همان خاصیت لامپها را با ولتاژهای کاری پایین تر، مصرف توان و قیمت پایین تر، سرعت بالا و حجم کمتر داشته باشد. ترانزیستورها عموماً "برای تقویت جریان الکتریکی و یا برای عمل کردن در حالت سویچ بکار برده می شوند. یک ترانزیستور پیوندی از اتصال سه لایه کریستال نیمه هادی مانند سیلیکون و ژرمانیوم تشکیل می شود. لایه وسطی را بیس (*Base*) و دو لایه جانبی را امیتر (*Emitter*) و کلکتور (*Collector*) می نامند. در یک ترانزیستور *PNP* (*NPN*)، بیس از کریستال نوع *N* (*P*) و امیتر و کلکتور از نوع (*N*) *P* می باشند. در عمل ضخامت لایه بیس بسیار کمتر از دو لایه دیگر و میزان ناخالصی امیتر چند برابر بیشتر از بیس است.



شکل ۱

اساس کار ترانزیستور

برای درک بهتر اساس کار ترانزیستور بهتر است ترانزیستور را در ناحیه فعال مورد مطالعه قرار دهیم و به همین منظور مداری مطابق شکل ۲ در نظر می گیریم. در اینجا بحث را به ترانزیستور **PNP** اختصاص می دهیم و طبیعتاً در نوع دیگر فقط نقش الکترون ها و حفره ها (حاملان بار) جابه جا می شود. همان طور که ملاحظه می گردد اتصال کلکتور-بیس به صورت معکوس و امیتر-بیس مستقیم بایاس شده است. می دانیم که جریان معکوس یک اتصال **P-N** تقریباً ثابت و مستقل از ولتاژ خارجی است و اگر بخواهیم جریان معکوس را افزایش دهیم باید به نحوی میزان حامل های اقلیت را بالا ببریم (حامل اقلیت در کریستال نوع **P** می شود الکترون). اول توجه خود را به بایاس معکوس کلکتور-بیس معطوف کنید، مدار امیتر-بیس را باز در نظر بگیرید و به جای امیتر یک مولد حفره فرضی بگذارید که با نرخ ثابتی حامل های اقلیت را به لایه **N** تزریق می کند. با افزایش این نرخ جریان معکوس کلکتور-بیس افزایش می یابد و همچنان مستقل از ولتاژ اعمالی است.



شکل ۲

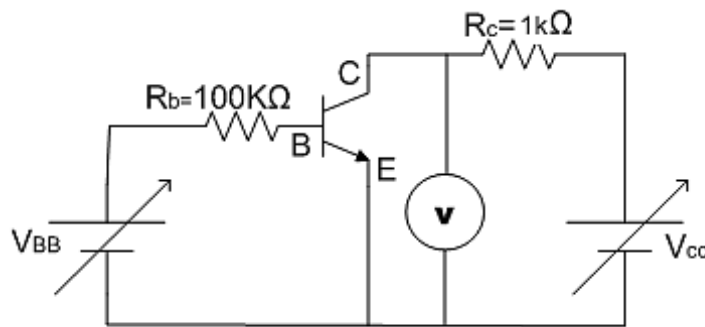
یک اتصال P-N در حالت بایاس مستقیم می تواند عمل تزریق حفره را انجام دهد و با توجه به نازک بودن لایه بیس و درصد کم ناخالصی آن فقط مقدار کمی از حفره ها با الکترون های لایه بیس ترکیب و خنثی می شوند و عمده ی حفره ها جذب کلکتور می شوند. در نتیجه با در نظر گرفتن کل مدار تقویت جریان بین بیس و کلکتور انجام می گیرد و برای جریان ها روابط زیر برقرار خواهد بود:

$$I_E = I_B + I_C \quad , \quad \beta = I_C / I_B$$

مشخصه خروجی

به طور کلی وقتی از مشخصه خروجی ترانزیستور صحبت می کنیم، منظور منحنی های تغییرات جریان خروجی بر حسب ولتاژ خروجی و به ازاء مقادیر مختلف جریان ورودی می باشد. از روی آن می توان بعضی از پارامترهای ترانزیستور را بدست آورد. در اتصال آمیتر مشترک جریان خروجی I_C ، ولتاژ خروجی V_{CE} و جریان ورودی I_B می باشد.

الف- به منظور بدست آوردن منحنی مشخصه خروجی ترانزیستور مدار زیر را ببندید.



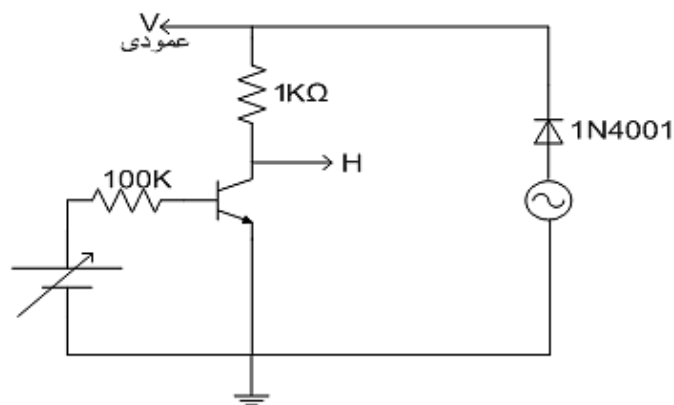
شکل ۳

ترانزیستور نوع NPN و از جنس سیلیسیم می باشد.

در ازای جریانهای ثابت $50 \mu A$ و 40 و 30 و 20 و 10 و 0 تغییرات I_C بر حسب V_C را ثبت کرده و منحنی تغییرات آن را رسم نمایید (ابتدا جداول مربوط را کامل کنید و سپس نمودار تغییرات I_C بر حسب V_C را رسم کنید). I_B از تقسیم ولتاژ دو سر R_b به مقدار این مقاومت بدست می آید (برای بدست آوردن جریانهای فوق ولتاژ دو سر R_b باید $5, 4, 3, 2, 1, 0$ V_{R_b} باشد).

باشد) و I_C برابر است با $\frac{V_{RC}}{R_C}$. حداکثر توانی که ترانزیستور BC 107 می تواند تحمل کند 300 mW می باشد که باید در حین آزمایش دقت شود که حاصلضرب $V_{CE} \times I_C$ از 300 mW بیشتر نشود.

ب- مدار زیر را ببندید و قبل از آزمایش سعی کنید عمل آن را آنالیز نمایید. فرکانس منبع سینوسی 50 Hz قرار دهید و به ازاء جریانهای مختلف I_B ($0, 10, 20, 30, 40, 50\ \mu\text{A}$) شکل منحنی را روی اسیلوسکوپ مشاهده نموده رسم نمایید و سپس تفسیر کنید.



شکل ۴

این مدار، اساس کار دستگاه *Curve-tracer* می باشد که جزئیات و طرز کار آن را می توانید در آزمایشگاه مشاهده نمایید (ترانزیستور مورد استفاده BC 107 می باشد).

۱. چگونگی تشخیص پایه های ترانزیستور، توسط مولتی مترهای دیجیتال و آنالوگ موجود در آزمایشگاه شرح دهید (نوع NPN و PNP)

۱.۲. اگر در مدار شکل (۲) بخواهیم ترانزیستور (BC 177 PNP) را دهیم و دیگر المانها و نیز محل ورودی های اسیلوسکوپ را تعویض نکنیم، چه تغییراتی باید در مدار فوق حاصل شود تا منحنی مشخصه بر روی اسیلوسکوپ دیده شود؟ محورهای I_C و V_{CE} را بر روی صفحه اسیلوسکوپ مشخص نموده و یک شکل فرضی رسم نمایید

آزمایش ۷

تقویت کننده های یک طبقه

ترانزیستور در فرکانسهای پایین و سیگنالهای کوچک

مشخصه ترانزیستور حول نقطه کار آن تا حدود زیادی خطی است، بنابراین می توان در این حد بر طبق خصوصیات ترانزیستور معادل هایی برای آن در نظر گرفت. یکی از معادله ها معادله هیبرید نام دارد که در آن، ترانزیستور را به صورت شبکه ای چهار قطبی با دو ورودی و دو خروجی در نظر می گیرند. مثلاً در حالت امیتر مشترک ولتاژ و جریان های ورودی (بیس) و خروجی (کلکتور) شبکه را تشکیل می دهند که دوتای آن ها را مستقل فرض می کنیم و بر حسب دوتای دیگر می نویسند، مثلاً اگر V_b و I_c را از هم مستقل بدانیم، داریم:

$$V_b = f_1(V_c, I_b)$$

$$I_c = f_2(V_c, I_b)$$

وقتی می گوئیم شبکه خطی است بدین معنی است که می توان تابعیت پارامترهای آن را به صورت زیر نوشت:

$$v_b = h_{11}i_b + h_{12}v_c \quad (1)$$

$$i_c = h_{21}i_b + h_{22}v_c \quad (2)$$

h_{11} و h_{12} و h_{21} و h_{22} را پارامترهای هیبرید ترانزیستور می گویند و می توان از روی معادلات مفاهیم خاصی برای

آن ها به دست آورد:

$$h_{11} = \left. \frac{v_b}{i_b} \right|_{v_c=0} \quad \text{امپدانس ورودی (وقتی خروجی اتصال کوتاه است)}$$

$$h_{12} = \left. \frac{v_b}{v_c} \right|_{i_b=0} \quad \text{عکس ضریب تقویت ولتاژ (وقتی که ورودی باز است)}$$

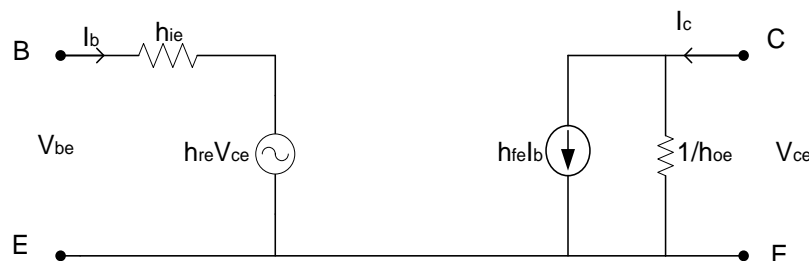
$$h_{21} = \left. \frac{i_c}{i_b} \right|_{v_c=0} \quad \text{ضریب تقویت جریان پیشرو (وقتی خروجی اتصال کوتاه است)}$$

$$h_{22} = \left. \frac{i_c}{v_c} \right|_{i_b=0} \quad \text{عکس مقاومت خروجی (وقتی ورودی باز است)}$$

برای تشخیص ماهیت فیزیکی پارامترها معمولاً اندیس های عددی را که در پایین پارامترهای هیبریدی نوشته شده است به اندیس های حرفی تبدیل می کنند.

$h_{11}=h_i$	<i>input resistance with output short-circuit</i>
$h_{12}=h_r$	<i>revers-open-circuit voltage amplification</i>
$h_{21}=h_f$	<i>forward short-circuit current gain</i>
$h_{22}=h_o$	<i>output conductance with input open-circuit</i>

با آنچه گفته شده شبکه زیر را می توان ساخت که معادلات دو سر آن کاملاً از معادلات (۱) و (۲) پیروی می کند.



اندیس e در پارامتر، نشان دهنده این است که ترانزیستور در حالت آمیتر مشترک بسته شده است، اکنون با قرار دادن این شبکه به عنوان معادل ترانزیستور در هر مداری می توان خصوصیات مدار را محاسبه نمود.

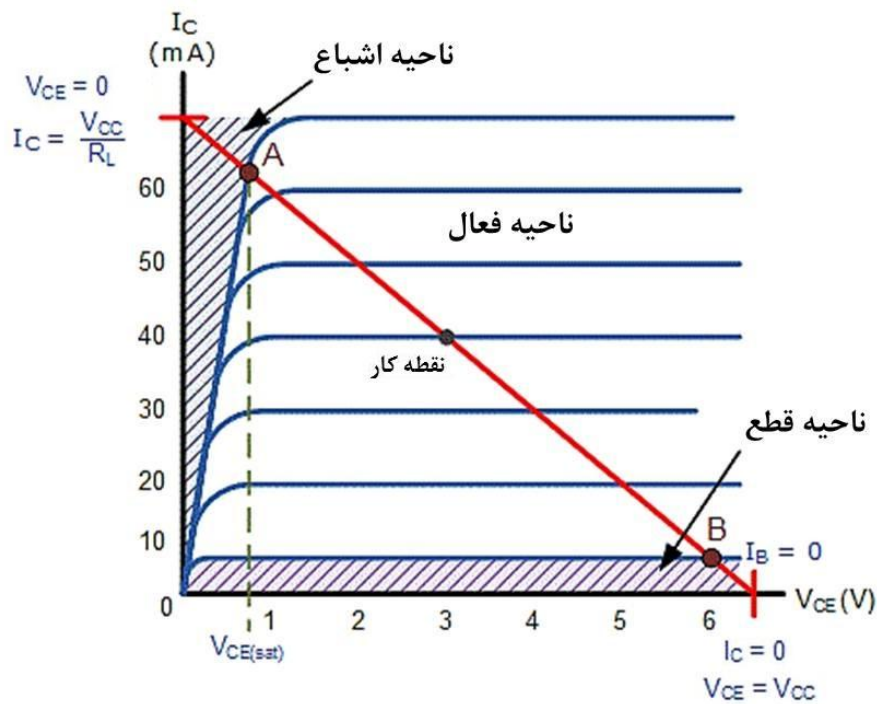
یکی از مزیت های معادل هیبرید این است که ورودی و خروجی از یکدیگر مجزا هستند و این در محاسبات سهولت زیادی ایجاد خواهد کرد. علاوه بر این پارامترهای h زیاد دور از ذهن نیستند و می توان آن ها را فوراً از روی منحنی مشخصه ترانزیستور بدست آورد مثلاً h_{fe} همان β است یا h_{oe} ضریب زاویه منحنی V_{ce} بر حسب I_{ce} است. این پارامترها را اغلب کارخانه سازنده برای هر ترانزیستور در نقطه کار معینی می دهد در غیر این صورت می توان آن ها را به راحتی از طریق اندازه گیری به دست آورد.

خط بار DC

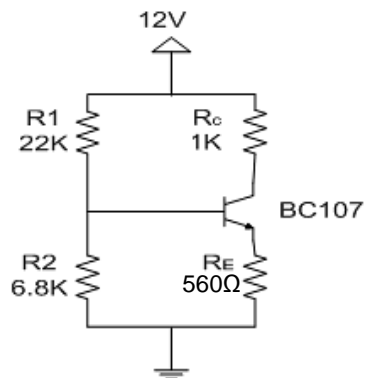
در تمامی کاربردهای ترانزیستور که در آنها مسئله ی خطی بودن حائز اهمیت است تغییرات جریان و ولتاژ ترانزیستور باید در ناحیه فعال منحنی مشخصه صورت پذیرد. به عبارت دیگر نقطه کار ترانزیستور باید در محل مناسبی در ناحیه فعال تثبیت شود. منظور از نقطه ی کار، نقطه ای از منحنی مشخصه است که مختصات آن جریانها و ولتاژهای ترانزیستور را در حالتی که هیچ منبع سیگنالی در مدار وجود ندارد مشخص می نماید. جریان و ولتاژ نقطه کار توسط منبع DC تامین می گردد و در یک تقویت کننده ترانزیستوری، توان لازم جهت تقویت سیگنال ورودی از همین منبع DC گرفته می شود.

اگر معادله ی KVL را در حلقه خروجی مدار (حلقه شامل V_{ce}) بنویسیم به رابطه ای بین V_{ce} و I_c میرسیم که نشان دهنده یک خط راست با شیب مشخص است که محور V_{ce} را در نقطه $V_{ce} = V_{CC}$ قطع می کند و ولتاژ منبع

تغذیه DC). چون این معادله باید همواره برقرار باشد خط مذکور تغییرات I_C و V_{CE} ترانزیستور را مشخص می کند و آن را "خط بار DC" می نامند.



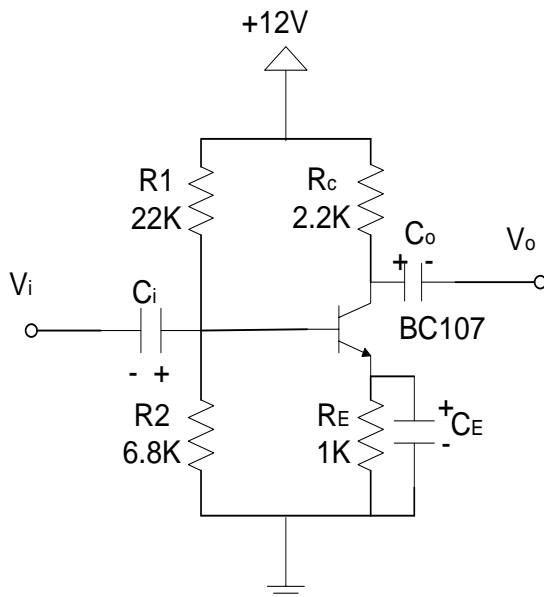
حال مدار زیر را ببینید و با اندازه گیری V_{CE} و I_C ، نقطه کار ترانزیستور را در جدول ۱ معین کنید.



سوال ۱: بر روی منحنی مشخصه ترانزیستور (نمودار ۱)، خط بار استاتیک را رسم نموده، نقطه کار را روی آن مشخص نمایید.

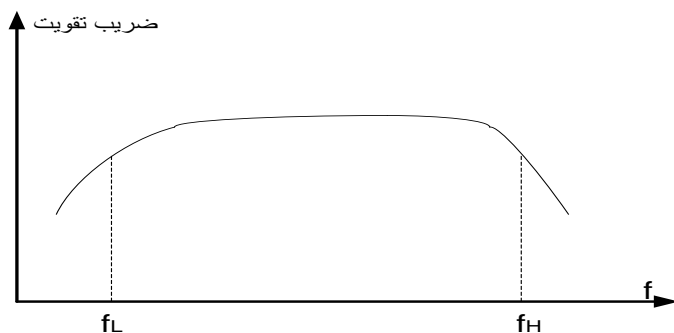
سوال ۲: از روی منحنی مشخصه ترانزیستور ضریب تقویت جریان $\beta = \left. \frac{\Delta I_C}{\Delta I_B} \right|_{V_{CE}=cte}$ را تعیین کنید.

اینک مداری را که به صورت فوق بایاس شده است، به عنوان یک تقویت کننده امتیر مشترک بررسی می کنیم. برای این کار ورودی را توسط یک خازن به منبع ولتاژ سینوسی و خروجی را نیز توسط یک خازن به اسیلوسکوپ متصل نمایید. همچنین یک خازن ۱۰۰ میکرو فارادی با مقاومت R_E موازی کنید (شکل زیر).



تغییرات ضریب تقویت با فرکانس

تاکنون بحثی در مورد بستگی ضریب تقویت تقویت کننده ها به فرکانس صورت نگرفته است، علت این از یک جهت به این خاطر بود که ما خازن را کلاً برای سینگنال ac اتصال کوتاه فرض کرده ایم درحالی که این طور نیست و در هر فرکانسی امپدانس ورودی، مقدار غیر صفر دارد حتی مقدار این امپدانس در فرکانس های کم می تواند قابل توجه باشد. به همین دلیل وقتی یک تقویت کننده چند مرحله ای را که با خازن کوپل شده است بررسی می کنیم مشاهده می کنیم در فرکانس های پایین ضریب تقویت به شدت کاهش می یابد تا به صفر می رسد. در فرکانس های بالا به خاطر وجود خازن های پراکنده در خود عنصر ترانزیستور دوباره ضریب تقویت کاهش می یابد به طوری که ضریب تقویت بر حسب فرکانس شکل زیر را پیدا می کند:



فرکانسی را که ضریب تقویت توان به ازای آن نصف می شود فرکانس $3db$ افت می گویند که دو حد f_H و f_L دارد و پهنای باند فرکانس تقویت کننده را با $f_H - f_L$ مشخص می کنند. برای دیدن اثر فرکانس، اسیلاتور را روی $3KHZ$ تنظیم کنید.

ولتاژ خروجی مدار را بدون اینکه شکل موج خروجی اعوجاجی داشته باشد، یعنی شکل موج خروجی کاملاً سینوسی باشد، روی اسیلوسکوپ مشاهده کنید و سپس بدون اینکه در دامنه (ولتاژ) موج ورودی تغییری ایجاد کنید، برای بازه فرکانسی ۵۰ هرتز تا ۱ مگاهرتز، V_o ، V_i و $A_v = V_o/V_i$ را در جدول ۲ یادداشت کنید.

(می توانید برای اندازه گیری V_i ، بدون اینکه خروجی اسیلاتور را از مدار قطع نمایید، اسیلوسکوپ را به دو سر ورودی متصل کنید.)

حال منحنی A_v را بر حسب فرکانس به صورت تمام لگاریتمی در نمودار ۲ رسم نمایید.

سوال ۳: نقاط $3dB$ (نیم قدرت) را روی منحنی پیدا کنید و از آنجا $\Delta f = f_2 - f_1$ (پهنای باند تقویت کننده) را به دست آورید.

سوال ۴: ولتاژ ورودی در فرکانس $3KHz$ را رفته رفته زیاد کنید و ماکزیمم ورودی را قبل از آنکه خروجی اعوجاج پیدا کند اندازه گیری کنید. از روی منحنی مشخصه ترانزیستور توضیح دهید که چه چیز این ولتاژ را محدود می کند؟

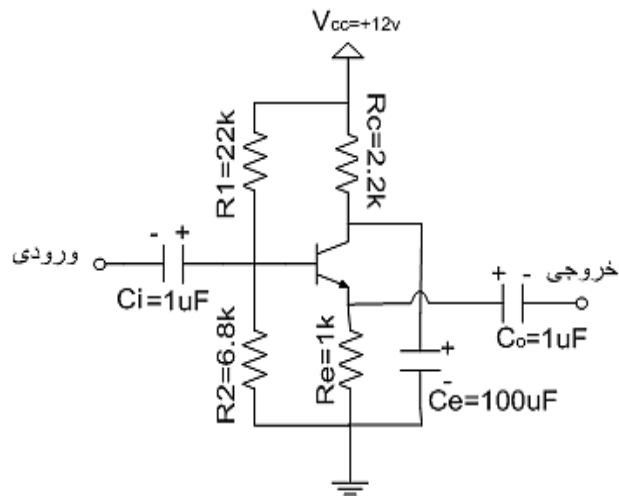
سوال ۵: نقش خازنهای ورودی و خروجی و همچنین C_E چیست؟

آزمایش ۸

تقویت کننده های کلکتور مشترک و بیس مشترک

الف - تقویت کننده کلکتور مشترک

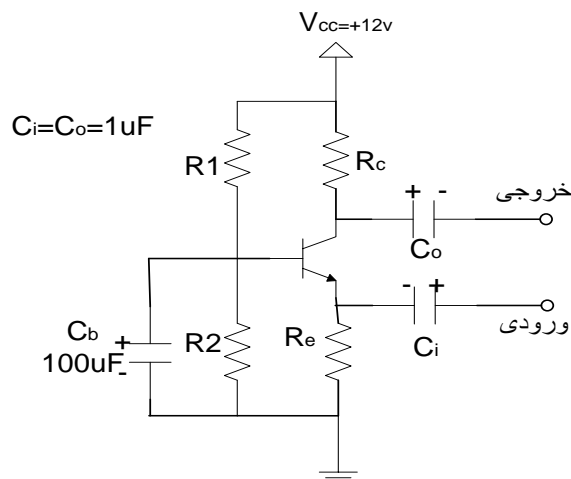
مدار زیر را ببندید:



منحنی مشخصه ضریب تقویت ولتاژ بر حسب فرکانس را با اندازه گیری V_o و V_i برای بازه فرکانسی ۵۰ هرتز تا ۱ مگاهرتز (جدول ۱) به صورت تمام لگاریتمی در نمودار ۱ رسم نمایید. (ولتاژ ورودی را به گونه ای تنظیم کنید که شکل موج خروجی بدون اعوجاج باشد)

ب - تقویت کننده بیس مشترک

مدار فوق را به صورت زیر تغییر دهید.



منحنی مشخصه ضریب تقویت ولتاژ بر حسب فرکانس را با اندازه گیری V_o و V_i برای بازه فرکانسی ۵۰ هرتز تا ۱ مگاهرتز (جدول ۲) به صورت تمام لگاریتمی در نمودار ۲ رسم نمایید. (ولتاژ ورودی را به گونه ای تنظیم کنید که شکل موج خروجی بدون اعوجاج باشد)

سوال ۱: با مراجعه به اینترنت بگویید مزایای سه نوع تقویت کننده امیتر مشترک، کلکتور مشترک و بیس مشترک چیست؟

آزمایش ۹

مروری کوتاه بر مشخصات و طرز کار تقویت کننده های عملیاتی

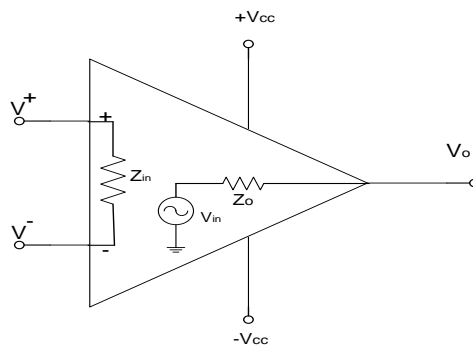
(Operational Amplifiers)

تقریباً یک سوم آی سی های خطی را تقویت کننده های عملیاتی تشکیل می دهند. چنانچه مدار داخل آن را مشاهده کنید، یک آپ امپ دارای چندین طبقه تقویت کننده تفاضلی است، و اغلب آن ها دارای دو ورودی و یک خروجی می باشند. یکی از معروفترین و پر مصرف ترین تقویت کننده های عملیاتی، آپ امپ مدل $\mu A741$ است که مورد بررسی و آزمایش قرار خواهد گرفت در زیر نام چند کارخانه که سازنده آی سی های مشابه با $\mu A741$ هستند آورده شده است.

$\mu A741$	Fair child
Mc 1741	Motorla
LM 741	National semiconductor
SN72741	Texas Instrument

امپدانس ورودی، امپدانس خروجی و ضریب تقویت آپ امپ

از لحاظ تئوری در هر مدار خطی می توان از قانون تونن استفاده نموده و مدار معادل آن را در مدار قرار داد. بنابراین با استفاده از قانون تونن، مدار معادل یک آپ امپ را می توان به صورت شکل (۱) نمایش داد که در آن $V_{th} = A(V^+ - V^-)$.



شکل ۱

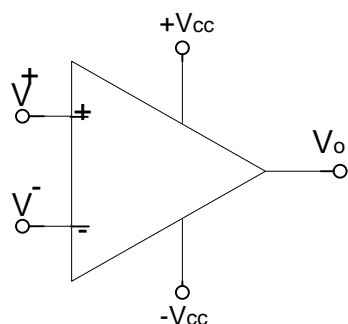
در جدول زیر مقادیر ایده آل برای یک تقویت کننده عملیاتی و هم چنین مقادیر بدست آمده از برگه مشخصه کارخانه سازنده برای آپ امپ $\mu A741$ نشان داده شده است.

	Z_{in}	Z_o	A_v	Max. freq.
ایده آل	∞	0	∞	∞
$\mu A741$	$2M\Omega$	75Ω	200,000	1.5MHz

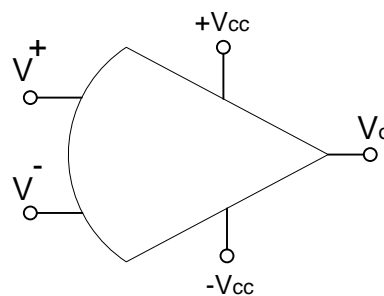
سمبل نمایشی آپ امپ

جهت صرفه جویی در زمان برای هر المان از یک سمبلی استفاده می شود. شکل (2a) سمبل یک تقویت کننده عملیاتی را نشان می دهد که در آن علامت (-) به معنی ورودی معکوس (نشان دهنده اختلاف فاز 180° درجه ای بین V_{out} و V^- و نیز علامت (+) به معنی ورودی مستقیم (نشان دهنده همفاز بودن V_{out} و ورودی V^+) می باشد.

سمبل قدیمی آپ امپ در شکل (2b) نمایش داده شده که در مدارهای جدید کاربرد چندانی ندارد.



شکل 2a



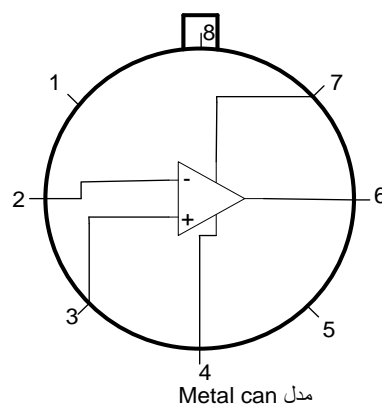
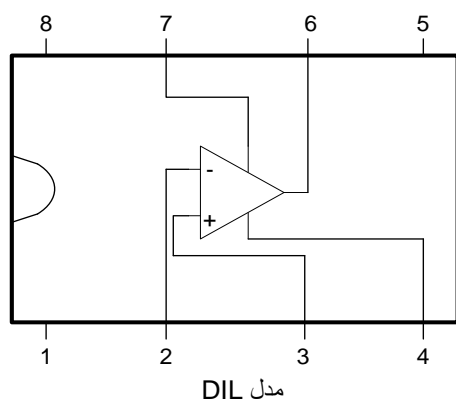
شکل 2b

شکل ۲، نقشه پایه های $\mu A741$

کارخانه های سازنده آی سی معمولاً آن را در قالب های مختلف ساخته و با یک حرف که در آخر شماره آی سی قرار می گیرد، نوع قالب (Package) را تعیین می کنند. به طور مثال کارخانه Fairchild سازنده آی سی $\mu A741$ در چهار نمونه مختلف آن را عرضه می کند که در پایین نشان داده شده است.

شماره آی سی	حرف آخر	تعداد پایه ها	package
$\mu A741H$	K	8	Metal can pack.
$\mu A741N$	نوع پلاستیکی N نوع شیشه ای J	8	Pual- In-Line (DIL)
$\mu A741D$	D	14	Dual -In- Line (DIL)
$\mu A741F$	F	10	Flat

نقشه پایه های ردیف اول ($\mu A741H$) و ردیف دوم ($\mu A741N$) در زیر نشان داده شده و برای ردیف سوم و چهارم می توانید به برگه مشخصه آی سی مراجعه کنید. برای تشخیص پایه ها حتماً توجه کنید که در کاتولوگ شمای بالا و پایینی، نقشه پایه ها را تعیین می کنند. مشخصات آپ امپ مورد استفاده در این آزمایش (مقادیر ماکزیمم V_{cc}^+ , V_{cc}^- , V_i) و همچنین مقدار A_v را از ورقه مشخصه کارخانه سازنده در جدول ۳ یادداشت کنید.



شکل ۳

پایه 1 و 5: تنظیم صفر خروجی (*offset null*)

پایه 2: ورودی معکوس (V^-)

پایه 3: ورودی مستقیم (V^+)

پایه 7: منبع تغذیه پشت (V_{cc}^+)

پایه 4: منبع تغذیه منفی (V_{cc}^-)

پایه 6: خروجی آی سی (V_o)

پایه 8: به جایی وصل نمی شود (NC)

طرز کار آپ امپ در حالت بدون فیدبک

در این حالت ولتاژ خروجی از رابطه زیر به دست می آید:

$$V_o = A_o(V^+ - V^-)$$

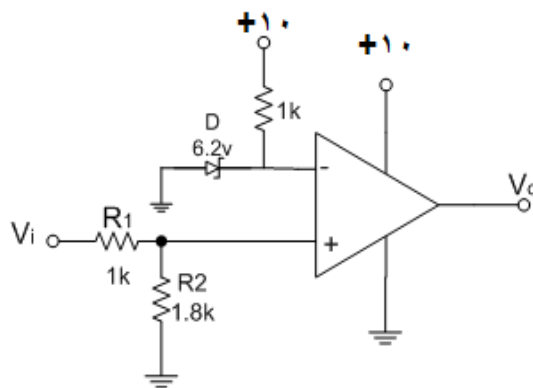
البته ولتاژ خروجی نمی تواند از V_{cc}^+ تجاوز کند (حد بالا). به دلیل بالا بودن ضریب تقویت (به طور مثال برای $\mu A741$ داریم: $A_o = 200,000$) نتیجه می گیریم که اگر V^+ مقدار جزئی بزرگتر از V^- باشد خروجی تقویت کننده به حداکثر ولتاژ مثبت میل خواهد کرد و بالعکس.

$$\begin{cases} V^+ > V^- \Rightarrow V_o = V_{cc}^+ \\ V^+ < V^- \Rightarrow V_o = V_{cc}^- \end{cases}$$

به طوری که مشاهده می شود خروجی، دو حالت بیشتر نمی تواند انتخاب کند (حد بالا و حد پایین). بدین ترتیب به کمک آپ امپ می توان دو ولتاژ را با یکدیگر مقایسه کرد.

استفاده از آپ امپ به عنوان یک مقایسه کننده

۱. مدار شکل ۴ را بسته و هر دو ورودی $+10V$ را از یک خروجی منبع تغذیه DC بگیرید.
۲. منبع تغذیه را روشن کرده و ولتاژ دو سر دیود زنر (ولتاژ شکست دیود زنر) را اندازه گیری کنید.
۳. ورودی V_i را از خروجی دیگر منبع تغذیه DC بگیرید.
۴. اسیلوسکوپ را در حالت DC قرار داده و به V_o متصل نمایید. سپس با تغییر ورودی در محدوده $3V \leq V_i \leq 10V$ مقدار V_o را مشاهده کرده و در جدول ۴ ولتاژ ورودی و خروجی را یادداشت کرده سپس $V_o(V_i)$ را در نمودار ۱ بکشید.



شکل ۴

سوال ۱: علت استفاده از دیود زنر در مدار شکل ۴ چیست؟ ولتاژ شکست اندازه گیری شده را گزارش کنید.

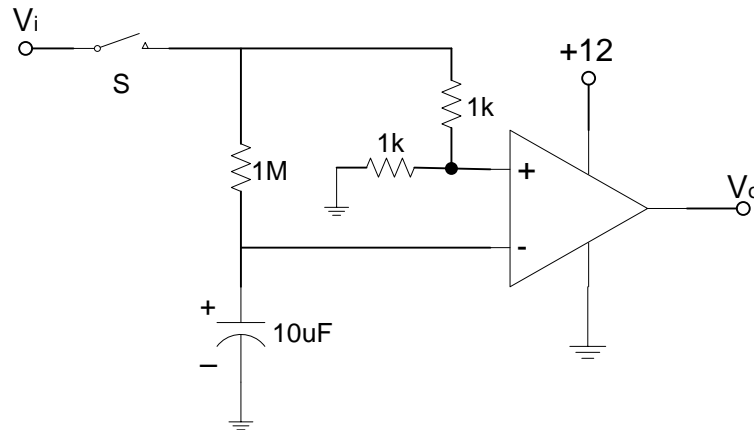
سوال ۲: اگر جای ورودی + و - را در شکل ۴ عوض کنیم چه تغییری در خروجی مدار پیش خواهد آمد؟

سوال ۳: با انجام محاسبات ولتاژ ورودی (V_i) بحرانی را به دست آورید و با ولتاژ به دست آمده مقایسه کنید.

سوال ۴: با تحلیل هایی که انجام داده اید، بگویید مدار شکل ۴ چه کاری می کند؟

استفاده از آپ امپ در کاربردهای زمان سنجی

۱. اسیلوسکوپ را در حالت DC قرار داده، مدار شکل ۵ را بسته و به ازای $V_i = +12V$ کلید S را در لحظه $t=0$ ببندید و با زمانسنج، زمان بحرانی را اندازه گیری کنید. سپس شکل موج خروجی $V_o(t)$ را در نمودار ۲ رسم کنید. برای این کار چند بار آزمایش را تکرار کنید و سپس با متوسط گیری، زمان بحرانی را به دست آورید. هر بار قبل از بستن کلید، بار خازن را با اتصال کوتاه دو سر آن به وسیله سیم تخلیه کنید.
۲. آزمایش بالا را برای $V_i = +8V$ تکرار کنید و نتیجه را روی نمودار ۲ منعکس نمایید.



شکل ۵

سوال ۵: اثر تغییرات ولتاژ ورودی V_i را روی منحنی $V_o(t)$ بررسی کنید.

سوال ۶: با انجام محاسبات، زمان بحرانی را به دست آورید و با زمان به دست آمده مقایسه کنید.

سوال ۷: این مدار چگونه می تواند در زمان سنجی کاربرد داشته باشد؟ آیا از این مدار می توان برای اندازه گیری خازن استفاده کرد؟ چگونه؟

طرز کار آپ امپ با استفاده از فیدبک

در این حالت نیز به دلیل بالا بودن ضریب تقویت مدار می توان نوشت:

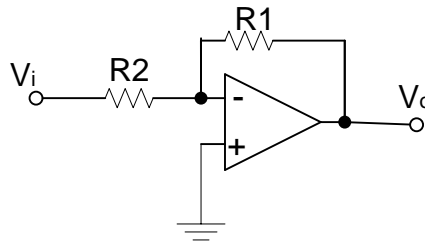
$$V_o = A_o(V^+ - V^-)$$

$$\Rightarrow V^+ - V^- = \frac{V_o}{A_o} = 0 \Rightarrow V^+ = V^-$$

در این حالت به دلیل وجود فیدبک، V_o روی V^+ (یا V^-) اثر گذاشته و باعث می شود V^+ و V^- با هم برابر بمانند. پس کافی است V^+ و V^- را در مدار تعیین کرده و با مساوی قرار دادن آن ها ضرایب تقویت با فیدبک A_f را به دست آورد.

تقویت کننده معکوس

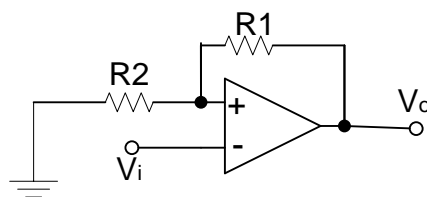
ورودی به پایه V^- اعمال شده و خروجی با ورودی 180° اختلاف فاز دارد.



$$\begin{cases} V^+ = 0 \\ V^- = V^+ = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{V_i}{R_2} = \frac{-V_o}{R_1} \Rightarrow A_f = \frac{V_o}{V_i} = -\frac{R_1}{R_2} \\ R_i = \frac{V_i}{I_i} = \frac{V_i - V^-}{I_i} = R_2 \end{cases}$$

تقویت کننده مستقیم

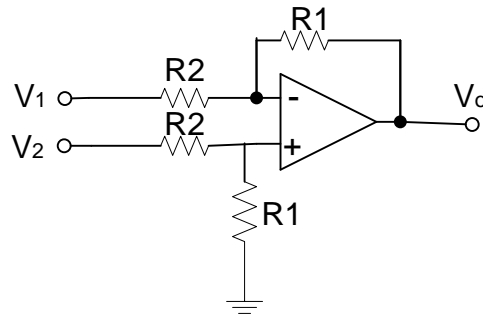
در این حالت ورودی به پایه V^+ اعمال شده و خروجی با سیگنال ورودی هم فاز است.



$$\begin{cases} V^+ = 0 \\ V^- = \frac{R_2}{R_1 + R_2} V_o \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{R_2}{R_1 + R_2} V_o = V_i \Rightarrow A_f = \frac{V_o}{V_i} = \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) \\ R_i = \frac{V_i}{I_i} = \frac{V^+}{I_i} = R_1 \parallel R_2 + R_i(\text{op.amp.}) \end{cases}$$

تقویت کننده تفاضلی

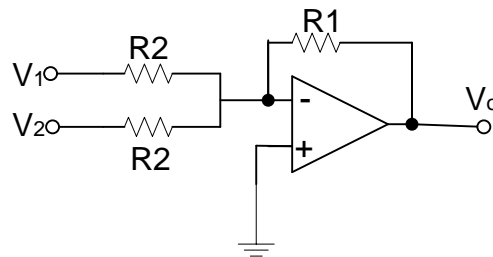
این مدار، ضربی از تفاضل دو ولتاژ ورودی را به خروجی می دهد.



$$\begin{cases} V^+ = \frac{R_1}{R_1 + R_2} V_2 \\ V^- = \frac{R_2}{R_1 + R_2} V_o - \frac{R_1}{R_1 + R_2} V_1 \Rightarrow V_o = \frac{R_1}{R_2} (V_2 - V_1) \end{cases}$$

تقویت کننده مجموعی

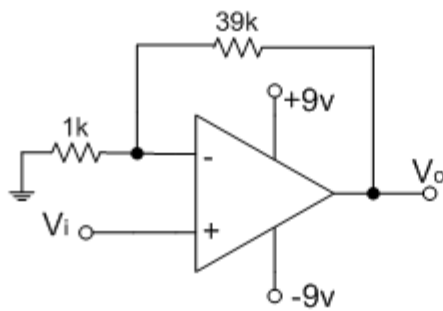
این مدار، ضربی از مجموع دو ولتاژ ورودی را به خروجی می دهد.



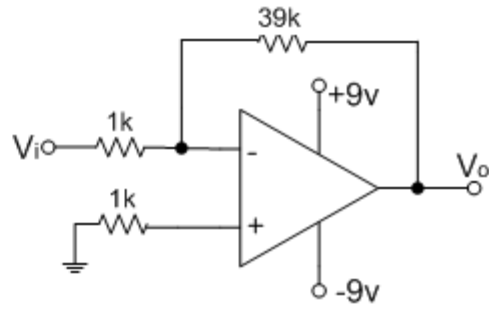
$$\begin{cases} V^+ = 0 \\ V^- = V^+ = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} i = -(i_1 + i_2) \\ \frac{V_o}{R_1} = -\left(\frac{V_1}{R_2} + \frac{V_2}{R_2}\right) \end{cases} \Rightarrow V_o = -\frac{R_1}{R_2} (V_1 + V_2)$$

کاربرد آپ امپ به عنوان یک تقویت کننده مستقیم یا معکوس

مدار تقویت کننده معکوس را ببندید. سیم مثبت یک خروجی منبع تغذیه را به $+9V$ و سیم منفی را به زمین وصل کنید. سیم منفی خروجی دیگر را به $-9V$ و سیم مثبت آن خروجی را به زمین متصل نمایید. ژنراتور موج سینوسی را به V_i وصل کنید. دامنه را به گونه ای انتخاب کنید که موج خروجی بدون اعوجاج باشد. سپس با تغییر فرکانس ورودی از $500Hz$ تا $500 KHz$ ، دامنه ولتاژ خروجی، دامنه ولتاژ ورودی و پاسخ فرکانسی مدار یعنی $\frac{V_o}{V_i}$ را در جدول ۵ یادداشت کرده و سپس پاسخ فرکانسی مدار بر حسب فرکانس را در نمودار ۳ رسم نمایید. (حول نقطه $3db$ نقاط بیشتری اندازه گیری کنید).



تقویت کننده مستقیم



تقویت کننده معکوس

همین آزمایش را برای مدار تقویت کننده مستقیم انجام دهید و جدول ۶ را پر کرده و روی نمودار ۳ منحنی مربوطه را بکشید.

سوال ۸: مقاومت ورودی دو مدار این آزمایش را با هم مقایسه کنید.

سوال ۹: چنانچه ژنراتور موج سینوسی دارای مولفه DC باشد با چه روشی می توان این مولفه را حذف کرد؟

سوال ۱۰: ماکزیمم ولتاژ ورودی جهت داشتن خروجی بدون اعوجاج در مدارهای شکل ۳ چقدر است؟ (در فرکانس

$$f=1KHz$$

گزارش آزمایش شماره ۵، طرح و ساخت منبع تغذیه

نام و نام خانوادگی:

شماره دانشجویی:

جدول ۱

کمیت نوع مدار	شکل موج	V_m اندازه گیری	I_m	V_{DC} اندازه گیری	I_{DC}	I_{DC}/I_m		
						نظری	اندازه گیری	اختلاف درصد
نیم موج						$\frac{1}{\pi}$		
تمام موج						$\frac{2}{\pi}$		

جدول ۲

کمیت نوع مدار	V_{rms} اندازه گیری	I_{rms}	I_{rms} محاسبه	I_{rms}/I_m			ضریب موجک		
				نظری	اندازه گیری	اختلاف درصد	نظری	اندازه گیری	اختلاف درصد
نیم موج				$\frac{1}{2}$			1.21		
تمام موج				$\frac{1}{\sqrt{2}}$			0.48		

جدول ۳

نوع مدار	کمیت	V_{ac} اندازه گیری	V_{DC} اندازه گیری	ضریب موجک	تغییر موجک (درصد) ضریب
	نیم موج $c = 100\mu F$ $R_L = 1K\Omega$				
	نیم موج $c = 1000\mu F$ $R_L = 1K\Omega$				
	تمام موج $c = 100\mu F$ $R_L = 1K\Omega$				A
	تمام موج $c = 1000\mu F$ $R_L = 1K\Omega$				B
	تمام موج $c = 1000\mu F$ $R_L = 470\Omega$				C
	تمام موج $c = 1000\mu F$ $R_L = 270\Omega$				D

$V_{Rb} = 3V$ $I_b = 30\mu A$

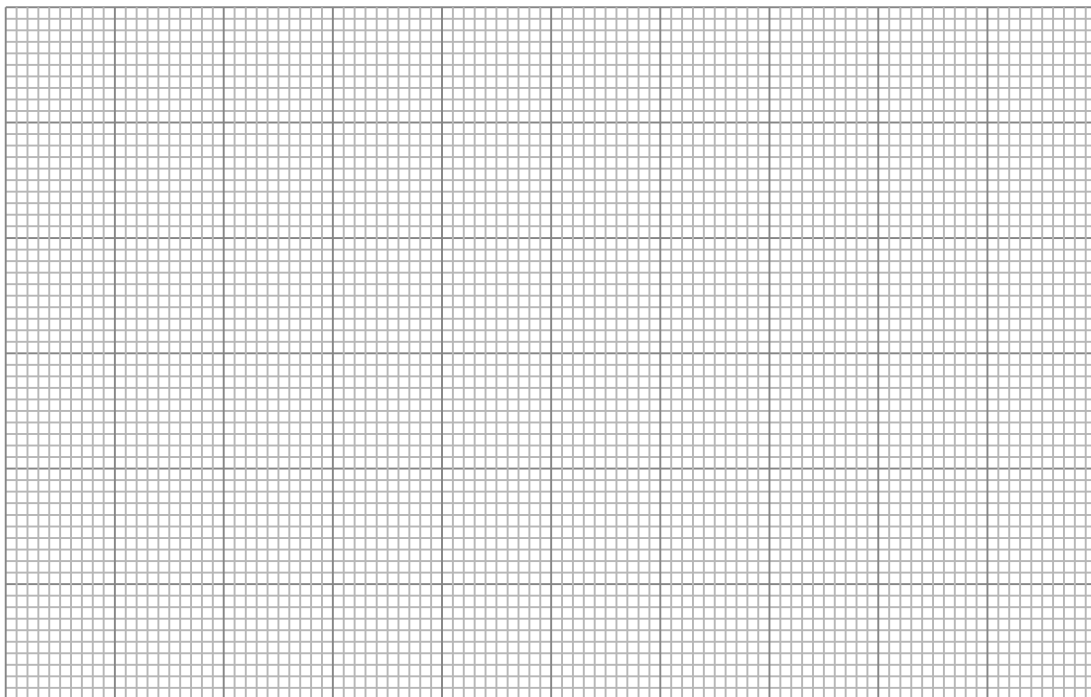
$V_{CE}(V)$	0.5	1	2	4	6	8	10	12	14
$V_{RC}(V)$									
$I_C(mA)$									

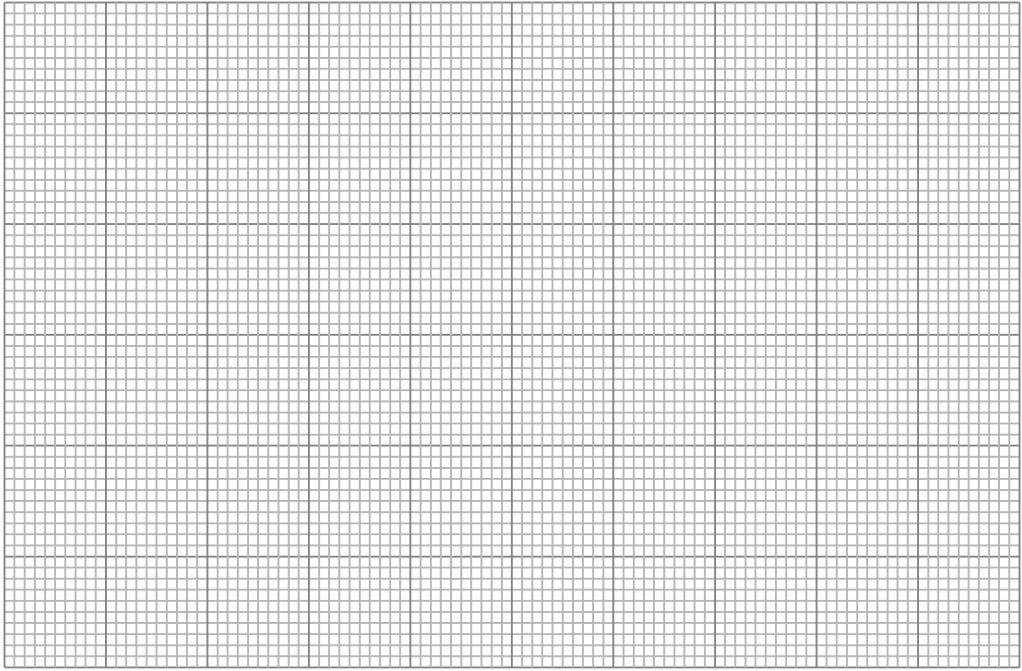
$V_{Rb} = 4V$ $I_b = 40\mu A$

$V_{CE}(V)$	0.5	1	2	4	6	8	10	12	14
$V_{RC}(V)$									
$I_C(mA)$									

$V_{Rb} = 5V$ $I_b = 50\mu A$

$V_{CE}(V)$	0.5	1	2	4	6	8	10	12	14
$V_{RC}(V)$									
$I_C(mA)$									





گزارش آزمایش شماره ۷، تقویت کننده یک طبقه امیتر مشترک

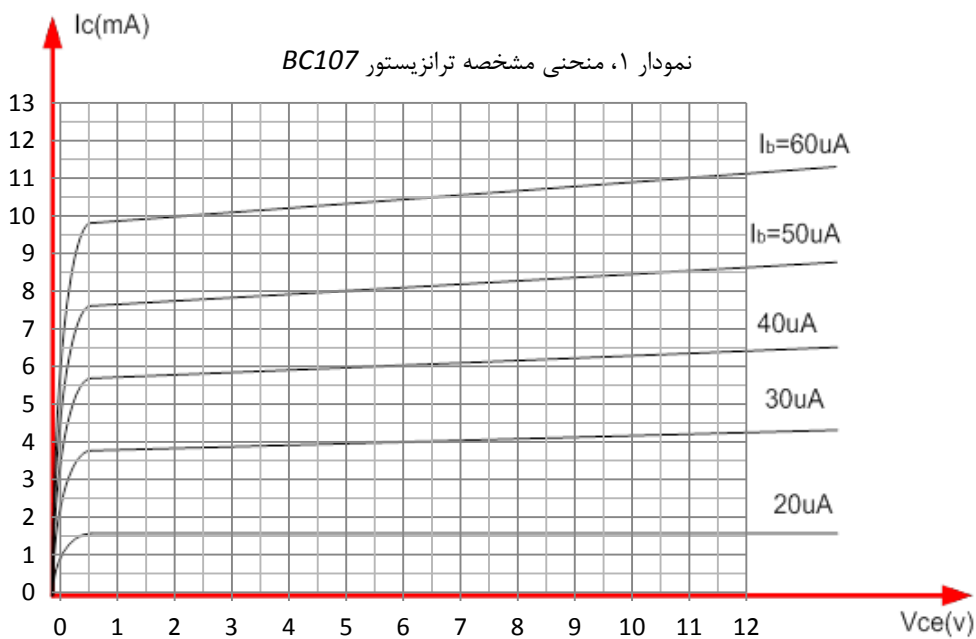
نام و نام خانوادگی:

شماره دانشجویی:

نکات مهم:

- قبل از شروع آزمایش از سالم بودن اسیلوسکوپ و اسیلاتور و سیم های رابط اطمینان حاصل نمایید
- در هر جدول، ستون (سطر) طوسی رنگ، به «عنوان» و «واحد» اندازه گیری اختصاص دارد که بایستی طبق تشخیص خودتان آن را پر نمایید
- در هر نمودار بایستی عنوان نمودار، عنوان محورها، واحد اندازه گیری و تقسیم بندی را مشخص کنید.
- برای کشیدن نمودار، بازه مناسب را، پس از تکمیل جدول مربوطه انتخاب کنید.
- به نقاط رسم شده در نمودار منحنی فیت نکنید! نقاط را فقط با خط راست به هم متصل نمایید.

جدول ۱



گزارش آزمایش شماره ۹، مروری کوتاه بر مشخصات و طرز کار تقویت کننده های عملیاتی

نام و نام خانوادگی:

شماره دانشجویی:

نکات مهم:

- قبل از شروع آزمایش از سالم بودن اسیلوسکوپ، مولتی متر و هر دو خروجی منبع تغذیه اطمینان حاصل نمایید.
- در هر جدول، ستون (سطر) طوسی رنگ به عنوان و واحد اندازه گیری اختصاص دارد که بایستی طبق تشخیص خودتان آن را پر نمایید.
- در هر نمودار بایستی عنوان نمودار، عنوان محورها، واحد اندازه گیری و تقسیم بندی مشخص باشد.
- برای کشیدن نمودار، پس از تکمیل جدول مربوطه بازه مناسب را انتخاب کنید.
- به نقاط رسم شده در نمودار منحنی فیت نکنید، تنها نقاط را با خط راست به هم متصل نمایید.

جدول ۱

جدول ۲

نمودار ۱

