

Lippmann-Schwinger (LS) formalism

محدوده

$$\hat{H} = \hat{H}_0 + \hat{V}$$

\hat{H}_0 describes the dynamics of the incoming particle beam.

\hat{V} پتانسیل مرکزی

همیلتونی ذره آزاد

$$\hat{H}_0 = \frac{\hat{p}^2}{2m}$$

بدون تفرکات

$$\hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle$$

هدف: یافتن $|\psi\rangle$ در سازه نورد امپله

نکته این بوده E دتره مقدار همیلتونی \hat{H}_0 است، با دتره مقدار $\hat{H}|\phi\rangle = E|\phi\rangle$

در جواب formal برای $\hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle$ از راه زیر بدست میاید

$$\hat{H}|\psi\rangle = (\hat{H}_0 + \hat{V})|\psi\rangle = E|\psi\rangle$$

$$\Rightarrow (E - \hat{H}_0)|\psi\rangle = \hat{V}|\psi\rangle$$

این یک معادله دلتا نیست غیر همین است، جواب آن عبارت است از

$$|\psi\rangle = |\phi\rangle + \frac{1}{E - \hat{H}_0} \hat{V}|\psi\rangle$$

زیرا اگر عملگر $(E - \hat{H}_0)$ را در دو طرف معادله از دتره هم

$$(E - \hat{H}_0)|\psi\rangle = (E - \hat{H}_0)|\phi\rangle + \hat{V}|\psi\rangle$$

$$= (E - E)|\phi\rangle + \hat{V}|\psi\rangle = \hat{V}|\psi\rangle$$

$$\hat{H}_0|\phi\rangle = E|\phi\rangle$$

البته طبقاً جواب formal است و شاید اصلاً عملی برای عملگر $(E - \hat{H}_0)$ بداند یا اصلاً تعریف نشده باشد.

برای جلوگیری از این مشکل $E \rightarrow E^+ = E + i\epsilon$ که این مارا رسوند به همان retarded Green's fct. نه قدام

درشتم

$$|\psi\rangle = |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V}|\psi\rangle \quad \text{with} \quad G_+^{(0)}(E) \equiv \frac{1}{E^+ - H_0}$$

قبلاً (دیگر) می توان نمایش مناسبی از $G_+^{(0)}$ پیدا کرد؛ و این همان یک سبب ای بوده مارا رسوند به

با استفاده از
$$\psi_k(\vec{x}) = e^{i\vec{k}\cdot\vec{x}} + \frac{e^{ikr}}{r} f_{\vec{k}}(\theta, \varphi)$$

$$G_+^{(0)}(\vec{x} - \vec{x}') = - \frac{e^{ik|\vec{x} - \vec{x}'|}}{4\pi|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

روش تکراری (LS) با استفاده از iteration

$$\begin{aligned}
 |\psi\rangle &= |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\psi\rangle \\
 \rightarrow |\psi\rangle^{(1)} &= |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle \\
 |\psi\rangle^{(2)} &= |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} (|\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle) \\
 &= |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle \\
 &= (1 + G_+^{(0)} \hat{V} + G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V}) |\phi\rangle \\
 |\psi\rangle^{(3)} &= \sum_{n=0}^3 (G_+^{(0)} \hat{V})^n |\phi\rangle
 \end{aligned}$$

$$|\psi\rangle = \sum_{n=0}^{\infty} (G_+^{(0)} \hat{V})^n |\phi\rangle = \frac{1}{1 - G_+^{(0)} \hat{V}} |\phi\rangle$$

$$= \frac{1}{G_+^{(0)} [(G_+^{(0)})^{-1} - \hat{V}]} |\phi\rangle = \frac{(G_+^{(0)})^{-1}}{(G_+^{(0)})^{-1} - \hat{V}} |\phi\rangle$$

$$\begin{aligned}
 \xrightarrow{\hat{G}_+^{-1} = E^+ - H_0} & \frac{E^+ - H_0}{E^+ - H_0 - \hat{V}} |\phi\rangle = \frac{E + i\delta - \hat{H}_0}{E^+ - \hat{H}} |\phi\rangle
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \xrightarrow{\hat{H}_0 |\phi\rangle = E |\phi\rangle} & \frac{i\delta}{E^+ - \hat{H}} |\phi\rangle = i\delta \hat{G}_+ |\phi\rangle
 \end{aligned}$$

$$(E - \hat{H}_0) |\phi\rangle = 0$$

\Rightarrow

$$\begin{aligned}
 |\psi\rangle &= i\delta \hat{G}_+ |\phi\rangle \text{ with } \hat{H} |\psi\rangle = E |\psi\rangle \\
 \hat{G}_+ &= \text{این را در جکسون} \quad \hat{G}_+ = \frac{1}{E^+ - \hat{H}} \\
 & \quad E^+ = E + i\delta \\
 & \quad H_0 |\phi\rangle = E |\phi\rangle
 \end{aligned}$$

برگردیم به سبب مورد نظر

$$|\psi\rangle = |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle + \dots$$

$$\begin{aligned}
 |\psi\rangle &= (1 + G_+^{(0)} \hat{V} + G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} + \dots) |\phi\rangle \\
 &= (1 + G_+^{(0)} [\hat{V} + \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} + \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} + \dots]) |\phi\rangle \\
 & \quad \equiv \hat{T}
 \end{aligned}$$

$$|\psi\rangle = (1 + G_+^{(0)} \hat{T}) |\phi\rangle \quad (*)$$

$$\hat{T} \equiv \hat{V} + \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} + \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} + \dots = \hat{V} (1 + G_+^{(0)} \hat{V} + (G_+^{(0)} \hat{V})^2 + \dots)$$

$$\hat{T} = \hat{V} \frac{1}{1 - G_+^{(0)} \hat{V}} \quad \text{Transition Operator}$$

or $\hat{T} = \hat{V} + \hat{V} G_+^{(0)} (\hat{V} + \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} + \dots) = \hat{V} + \hat{V} G_+^{(0)} \hat{T}$

نکته ۲:

$$|\psi\rangle = |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{T} |\phi\rangle \quad (*) \text{ مرتب به از رابطه}$$

$\hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle$ formal solution در این جواب

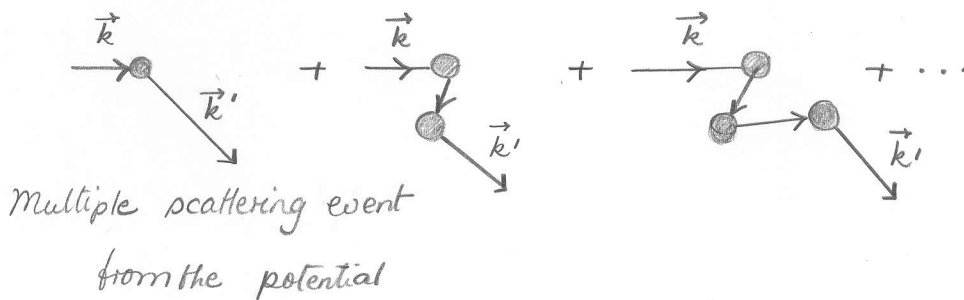
$$|\psi\rangle = |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\psi\rangle$$

$\hat{V} |\psi\rangle = \hat{T} |\phi\rangle$

مرتب به

نکته ۳:

$$|\psi\rangle = |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} |\phi\rangle + \dots$$



$$|\psi\rangle = (1 + G_+^{(0)} \hat{T}) |\phi\rangle \quad \text{نکته ۴: تقریب اول Born}$$

تبدیل فوریه تا بسط (phi) در مقادیر مختلف آمده بود.

$$T(\vec{k}, \vec{k}') = \hat{V}(\vec{k}, \vec{k}')$$

قضیه اصلی به زبان عملگر گذار \hat{T} از متن

$$\psi_{\vec{k}}(\vec{x}) = e^{i\vec{k} \cdot \vec{x}} + \frac{e^{ikr}}{r} f_{\vec{k}}(\theta, \varphi)$$

with $f_{\vec{k}}(\theta, \varphi) = \frac{-m}{2\pi\hbar^2} \int d^3x' e^{-i\vec{k}' \cdot \vec{x}'} V(\vec{x}') \psi_{\vec{k}}(\vec{x}')$

$$|\psi\rangle = |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\psi\rangle = |\phi\rangle + G_+^{(0)} \hat{T} |\phi\rangle$$

$$\hat{V} |\psi\rangle = \hat{T} |\phi\rangle$$

نظریه پرتاب در برابری طرف:

$$f_{\vec{k}}(\theta, \varphi) \equiv \frac{-m}{2\pi \hbar^2} \langle \vec{k}' | \hat{T} | \vec{k} \rangle$$

در دوران $|\phi\rangle = |\vec{k}\rangle$, $\langle \vec{x} | \vec{k} \rangle = e^{i\vec{k} \cdot \vec{x}}$

$$\begin{aligned} |\psi\rangle &= |\vec{k}\rangle + G_+^{(0)} \hat{V} |\psi\rangle \\ \text{or} \quad &= |\vec{k}\rangle + G_+^{(0)} \hat{T} |\vec{k}\rangle \end{aligned} \quad (*) \quad \text{به این زبان}$$

$$\text{or} \quad |\vec{k}\rangle = |\psi\rangle - G_+^{(0)} \hat{T} |\vec{k}\rangle = |\psi\rangle - G_+^{(0)} \hat{V} |\psi\rangle \quad (**)$$

$$f_{\vec{k}}(0) = \frac{-m}{2\pi \hbar^2} \langle \vec{k} | \hat{T} | \vec{k} \rangle = -\frac{m}{2\pi \hbar^2} \langle \vec{k} | \hat{V} | \psi \rangle \quad \text{از فرض}$$

با جایگزینی (*) در رابطه بالا داریم:

$$f_{\vec{k}}(0) = \frac{-m}{2\pi \hbar^2} \left(\langle \psi | \hat{V} | \psi \rangle - \langle \psi | \hat{V} G_+^{(0)} \hat{V} | \psi \rangle \right)$$

در اینجا فرض شده است که $\hat{V}^+ = \hat{V}$

$$\rightarrow f_{\vec{k}}(0) = \frac{-m}{2\pi \hbar^2} \left(\langle \psi | \hat{V} | \psi \rangle - \langle \psi | \hat{V} \frac{1}{E^+ - \hat{H}_0} \hat{V} | \psi \rangle \right)$$

$$\frac{1}{E^+ - \hat{H}_0} = \frac{1}{E - \hat{H}_0 + i\epsilon} = \mathcal{P} \frac{1}{E - \hat{H}_0} + i\pi \delta(E - \hat{H}_0) \quad \text{استفاده می‌کنیم از:}$$

$$\text{Im } f_{\vec{k}}(0) = \frac{+m}{2\pi \hbar^2} (+\pi) \langle \psi | \hat{V} \delta(E - \hat{H}_0) \hat{V} | \psi \rangle \quad \text{or}$$

$$= \frac{+m}{2\pi \hbar^2} (\pi) \langle \vec{k} | \hat{T}^+ \delta(E - \hat{H}_0) \hat{T} | \vec{k} \rangle$$

$$= \frac{+m \pi}{2\pi \hbar^2} \int \frac{d^3 k'}{(2\pi)^3} \langle \vec{k} | \hat{T}^+ | \vec{k}' \rangle \langle \vec{k}' | \delta(E - \hat{H}_0) \hat{T} | \vec{k} \rangle$$

$$= \frac{m \pi}{2\pi \hbar^2 (2\pi)^3} \int d\Omega k'^2 dk' \delta\left(\frac{\hbar^2}{2m} (k'^2 - k^2)\right) \times \langle \vec{k} | \hat{T}^+ | \vec{k}' \rangle \langle \vec{k}' | \hat{T} | \vec{k} \rangle$$

$$= \frac{m \pi}{(2\pi)^4 \hbar^2} \frac{2m}{\hbar^2} \int d\Omega k'^2 dk' \frac{1}{2k} (\delta(k - k') + \delta(k + k')) \times |\langle \vec{k}' | \hat{T} | \vec{k} \rangle|^2$$

$$\delta(f(x)) = \sum_i \frac{\delta(x - x_i)}{\left| \frac{d}{dx} f(x) \Big|_{x_i} \right|}$$

در اینجا استفاده کرده ایم از

$$\delta(\vec{k}^2 - \vec{k}'^2) = \frac{1}{2k} (\delta(k - k') + \delta(k + k'))$$

از آنجا که $|\vec{k}| = k$ ، $|\vec{k}'| = k'$ هر دو مثبت هستند، لازم نیست $\delta(k + k')$ را در نظر بگیریم.

به ازای انتقال نیروی k' در k به

$$J_m f_k(0) = \frac{2m\pi}{(2\pi)^4} \frac{k}{\hbar^4} \int d\Omega |\langle \vec{k}' | \hat{T} | k \rangle|^2$$

$$f_k(0, \varphi) \stackrel{\text{مطابق تعریف}}{=} \left(\frac{-\hbar^2 (2\pi)}{m} \right)^2 |f_{\vec{k}}(0, \varphi)|^2$$

$$= \frac{k}{4\pi} \int d\Omega |f_{\vec{k}}(0, \varphi)|^2 = \frac{k}{4\pi} \int d\Omega \frac{d\Omega}{d\Omega} = \frac{k}{4\pi} \Omega$$

$$\rightarrow \boxed{J_m(f_{\vec{k}}(0)) = \frac{k}{4\pi} \Omega}$$

و این همان نتیجه اصلی است