

والبته زمانی عملگرها عبارتند از:

- Schrödinger Picture (۱) نمایش شرودینگر
- Heisenberg Picture (۲) نمایش هایزنبرگ
- Dirac Picture (۳) نمایش ادراب یا ادراس

$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle = \hat{H} |\psi, t\rangle$  ✓ ساده شرودینگر وابسته به زمان  
فرض می‌کنیم که عملگر هیلبرتی وابسته به زمانی نداشته باشد:

$$\frac{d |\psi, t\rangle}{|\psi, t\rangle} = -\frac{i}{\hbar} \hat{H} dt$$

$$\ln |\psi, t\rangle \Big|_{t_0}^t = -\frac{i}{\hbar} \hat{H} t \Big|_{t_0}^t \rightarrow \ln \frac{|\psi, t\rangle}{|\psi, t_0\rangle} = -\frac{i \hat{H} (t-t_0)}{\hbar}$$

$$|\psi, t\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} (t-t_0)} |\psi, t_0\rangle$$

به این ترتیب با استفاده از هیلبرتی می‌توانیم در مورد تحول زمانی سیستم بویست آورد.

$|\psi, t_0\rangle \longrightarrow |\psi, t\rangle$   
حالت سیستم در زمان  $t_0$   $\longrightarrow$  حالت سیستم در زمان  $t$   
 $e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} (t-t_0)}$

$U(t) = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}$  is a unitary operator

$$e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} = \sum_{n=0}^{\infty} \left( \frac{-i \hat{H} t}{\hbar} \right)^n \frac{1}{n!}$$

اگر  $\hat{H} = \hat{H}^\dagger \rightarrow$   
 $\rightarrow \left( e^{-\frac{i \hat{H} t}{\hbar}} \right)^\dagger = e^{+\frac{i \hat{H} t}{\hbar}} = U^\dagger$   
 $\rightarrow U U^\dagger = U^\dagger U = I$

مقدار برداشتن عملگر B در بجا درت حالت  $|\psi, t\rangle$  بویست می‌آوریم

$$\langle \psi, t | \hat{B} | \psi, t \rangle =$$

$$|\psi, t\rangle = e^{-i \hat{H} t / \hbar} |\psi, 0\rangle$$

$$\langle \psi, t | \hat{B} | \psi, t \rangle = \langle \psi, 0 | e^{+i \hat{H} t / \hbar} \hat{B} e^{-i \hat{H} t / \hbar} | \psi, 0 \rangle = \langle \psi, 0 | \hat{B}(t) | \psi, 0 \rangle$$

$\equiv \hat{B}(t)$

در این نمایش عملگر  $\hat{B}$  وابسته به زمان است ولی حالت  $|\psi, 0\rangle$  به زمان بستگی ندارد. ولی بویست آوردیم:

$$\langle \psi, t | \hat{B} | \psi, t \rangle = \langle \psi, 0 | \hat{B}(t) | \psi, 0 \rangle$$

$$\langle B \rangle_t = \langle B(t) \rangle_0$$

Schrödinger representation  
(picture)

(۱) تصویر شرودینگر

(a) عملگرها ثابت زمانی ندارند

(b) حالتی که در زمان  $t=0$  پیدا می‌شود، در طول زمان از طریق عملگر تحول زمانی  $e^{-i\hat{H}t/\hbar}$  داده می‌شود.

Heisenberg representation  
(picture)

(a) حالتی که در  $t=0$  پیدا می‌شود، در طول زمان ثابت می‌ماند

(b) آنچه در  $t=0$  پیدا می‌شود، عملگر است که در زمان متحول می‌شود و تحول آن از طریق

$$\hat{B}_H(t) = U^\dagger(t) B_S U(t) \quad \text{with } U(t) = \exp\left(\frac{-i\hat{H}t}{\hbar}\right)$$

a)  $\frac{d}{dt} \hat{B}_H(t) = ?$

$$\begin{aligned} &= \frac{d}{dt} \left( e^{i\hat{H}st/\hbar} \hat{B}_S e^{-i\hat{H}st/\hbar} \right) = \\ &= \frac{i\hat{H}_S}{\hbar} \left( e^{i\hat{H}st/\hbar} \hat{B}_S e^{-i\hat{H}st/\hbar} \right) - \frac{i}{\hbar} \left( e^{+i\hat{H}st/\hbar} \hat{B}_S \hat{H}_S e^{-i\hat{H}st/\hbar} \right) \\ &= \frac{i}{\hbar} \hat{H}_S \left( e^{i\hat{H}st/\hbar} \hat{B}_S e^{-i\hat{H}st/\hbar} \right) - \frac{i}{\hbar} \left( e^{+i\hat{H}st/\hbar} \hat{B}_S e^{-i\hat{H}st/\hbar} \right) \hat{H}_S \end{aligned}$$

$$\boxed{\frac{d}{dt} \hat{B}_H(t) = \frac{i}{\hbar} [\hat{H}_S, \hat{B}_H]} + \frac{\partial}{\partial t} B_H(t)$$

قضای دیراک در مورد  $B$  تابعیت  $B$  از  $t$  داشته باشد

$\hat{H}_S = \hat{H}_H(t)$  روشن داریم

$$\hat{H}_H(t) = e^{i\hat{H}st/\hbar} \hat{H}_S e^{-i\hat{H}st/\hbar} = \hat{H}_S$$

$$\frac{d}{dt} \hat{H}_H(t) = \frac{i}{\hbar} [\hat{H}_S, \hat{H}_S] = 0$$

b)  $\frac{d}{dt} |\psi\rangle_H = ?$  with  $|\psi\rangle_H = |\psi, 0\rangle_S = e^{i\hat{H}st/\hbar} |\psi, t\rangle_S$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} |\psi\rangle_H &= \frac{d}{dt} \left( e^{i\hat{H}st/\hbar} |\psi, t\rangle_S \right) \\ &= \frac{i\hat{H}_S}{\hbar} e^{i\hat{H}st/\hbar} |\psi, t\rangle_S + e^{i\hat{H}st/\hbar} \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_S \\ &\quad \uparrow \\ &\quad i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_S = \hat{H}_S |\psi, t\rangle_S \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \frac{i}{\hbar} \left( \hat{H}_S e^{i\hat{H}st/\hbar} - e^{i\hat{H}st/\hbar} \hat{H}_S \right) |\psi, t\rangle_S \\ &= 0 \rightarrow \boxed{\frac{d}{dt} |\psi\rangle_H = 0} \end{aligned}$$

لقوم دریاک:

$$H = H_0 + H_{int}$$

$$H_0 =$$

همیلتونی آزاد

$$H_{int} =$$

همیلتونی برهمکنش

لقوم دریاک شروع خوبی برای حل مسائل اختلال داره بزرگان است؛  
در این لقوم علامت ها و حالتها بزرگان سنی دارند:

$$|\psi, t\rangle_I = e^{iH_0 t/\hbar} |\psi, t\rangle_S$$

$$O_I(t) = e^{iH_0 t/\hbar} O_S e^{-iH_0 t/\hbar} \quad \text{or} \quad e^{+iH_0 t/\hbar} O(t) e^{-iH_0 t/\hbar} = O_I(t)$$

ا)  $\frac{d}{dt}$

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_I = (H_{int})_I |\psi, t\rangle_I$$

$$b) \frac{d}{dt} O_I(t) = \frac{i}{\hbar} [H_0, O_I(t)] + \frac{\partial}{\partial t} O_I(t)$$

فقط وقت داره بزرگه  $O$  ثابت میمونه از تا داشته باشه.

$$|\psi, t=0\rangle_I = |\psi, 0\rangle_S = |\psi\rangle_H$$

$|\psi, t\rangle_I$  داریم

نکته: با توجه به تعریف

$$\begin{aligned} a) \quad i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_I &= i\hbar \frac{d}{dt} \left( e^{iH_0 t/\hbar} |\psi, t\rangle_S \right) \\ &= i\hbar \left( \frac{i}{\hbar} H_0 e^{iH_0 t/\hbar} |\psi, t\rangle_S + e^{iH_0 t/\hbar} \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_S \right) \\ &= -H_0 |\psi, t\rangle_I + i\hbar e^{iH_0 t/\hbar} \left( \frac{-i}{\hbar} H |\psi, t\rangle_S \right) \\ &= -H_0 |\psi, t\rangle_I + e^{iH_0 t/\hbar} H e^{-iH_0 t/\hbar} e^{+iH_0 t/\hbar} |\psi, t\rangle_S \\ &= -H_0 |\psi, t\rangle_I + H_I(t) |\psi, t\rangle_I \\ &= (H_{int})_I |\psi, t\rangle_I \end{aligned}$$

$$\boxed{i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_I = (H_{int})_I |\psi, t\rangle_I} \quad \checkmark$$

$$b) \quad \langle O_I(t) \rangle_I = \langle O_S \rangle_S$$

$$\langle O_S \rangle_S = \langle \psi, t | O_S | \psi, t \rangle_S = \langle \psi, t | e^{-iH_0 t/\hbar} O_I(t) e^{+iH_0 t/\hbar} | \psi, t \rangle_I$$

$$O_S = e^{-iH_0 t/\hbar} O_I(t) e^{+iH_0 t/\hbar}$$

$$U = e^{+iH_0 t/\hbar}$$

$$U U^\dagger = 1$$

در با استفاده از خاصیت

→

$$\boxed{O_I(t) = e^{+iH_0 t/\hbar} O_S e^{-iH_0 t/\hbar}}$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} O_I(t) &= \frac{d}{dt} \left( e^{iH_0 t/\hbar} O_S e^{-iH_0 t/\hbar} \right) \\ &= \frac{iH_0}{\hbar} \underbrace{e^{iH_0 t/\hbar} O_S e^{-iH_0 t/\hbar}}_{O_I(t)} + e^{iH_0 t/\hbar} O_S \left( \frac{-i}{\hbar} H_0 \right) e^{-iH_0 t/\hbar} \\ &= \frac{i}{\hbar} \left( H_0 O_I(t) - \underbrace{e^{iH_0 t/\hbar} O_S e^{-iH_0 t/\hbar}}_{= O_I(t)} \underbrace{e^{+iH_0 t/\hbar} H_0 e^{-iH_0 t/\hbar}}_{= H_0} \right) \end{aligned}$$

$$\boxed{\frac{d}{dt} O_I(t) = \frac{i}{\hbar} [H_0, O_I(t)]} \quad \checkmark$$

اگر از ایندیهی  $O_S$  از  $O(t)$  استفاده کرده بودیم یعنی از

$$\frac{d}{dt} O_I(t) = \frac{i}{\hbar} [H_0, O_I(t)] + \left( \frac{\partial \hat{O}}{\partial t} \right)_I$$

محل	تایم حالت	نقد
<p>مستقل از زمان <math>H_S</math> یا <math>O_S</math></p> $\frac{d}{dt} O_S = 0$	$i\hbar \frac{d}{dt}  \psi, t\rangle_S = \hat{H}_S  \psi, t\rangle_S$ $ \psi, t\rangle_S = e^{-i\hat{H}_S t/\hbar}  \psi, 0\rangle_S$	<p>لقوم در مورد زمان</p> $H_{\text{کل}} = H_S$
$O_H(t) = e^{iH_S t/\hbar} O_S e^{-iH_S t/\hbar}$ $\frac{d}{dt} O_H(t) = \frac{i}{\hbar} [H_S, O_H(t)]$	$ \psi\rangle_H =  \psi, 0\rangle_S = e^{iH_S t/\hbar}  \psi, t\rangle_S$ $\frac{d}{dt}  \psi\rangle_H = 0$	<p>لقوم در زمان برابر</p> $H_{\text{کل}} = H_S$
$O_I(t) = e^{iH_0 t/\hbar} O_S$ $\frac{d}{dt} O_I(t) = \frac{i}{\hbar} [H_0, O_I(t)]$	$ \psi, t\rangle_I = e^{iH_0 t/\hbar}  \psi, t\rangle_S$ $i\hbar \frac{d}{dt}  \psi, t\rangle_I = (H_{\text{int}})_I  \psi, t\rangle_I$	<p>لقوم در زمان برابر</p> $H_{\text{کل}} = H_S + H_{\text{int}}(t)$

اختلال وابسته به زمان:

$$H = H_0 + V(t)$$

$$V_I(t) = e^{iH_0 t/\hbar} V(t) e^{-iH_0 t/\hbar}$$

$$|\psi, t\rangle_I = e^{iH_0 t/\hbar} |\psi, t\rangle_S$$

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_I = V_I(t) |\psi, t\rangle_I \quad (1)$$

هدف: حل سادۀ (۱) با استفاده از سری Neumann

۱)  $H = H_0 + V(t)$

(۱) فرض می‌کنیم  $V(t)$  نسبت به  $H_0$  کوچک باشد؛

(۲) فرض می‌کنیم  $V(t)$  از یک زمان به بعد بر روی سیستم اثر می‌کند؛

$$V(t) = 0 \text{ for } t \leq t_0$$

a)  $i\hbar \frac{d}{dt} |\psi^0, t\rangle = H_0 |\psi^0, t\rangle$  ساده می‌باشد

b)  $i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle = (H_0 + V(t)) |\psi, t\rangle$  ساده‌تر است

$$|\psi, t\rangle = |\psi, t_0\rangle \text{ for } t \leq t_0$$

در صورتی که  $V$  در تقویم مرتب می‌کنیم

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_I = V_I(t) |\psi, t\rangle_I$$

$$i\hbar \int_{t_0}^t dt' \frac{d}{dt'} |\psi, t'\rangle_I = \int_{t_0}^t V_I(t') |\psi, t'\rangle_I dt'$$

$$i\hbar (|\psi, t\rangle_I - |\psi, t_0\rangle_I) = \int_{t_0}^t V_I(t') |\psi, t'\rangle_I dt'$$

$$|\psi, t\rangle_I = |\psi, t_0\rangle_I - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_I(t') |\psi, t'\rangle_I dt'$$

این یک معادله انتگرالی است؛ حل آن بصورت مرتبه به مرتبه iterative انجام می‌شود.

$$|\psi, t\rangle_I = |\psi, t_0\rangle_I - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_I(t') \left( |\psi, t_0\rangle_I - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^{t'} V_I(t'') |\psi, t''\rangle_I dt'' \right) dt'$$

$$|\psi, t\rangle_I = |\psi, t_0\rangle_I - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_I(t') |\psi, t_0\rangle_I$$

$$+ \left(\frac{-i}{\hbar}\right)^2 \int_{t_0}^t dt' V_I(t') \int_{t_0}^{t'} V_I(t'') |\psi, t''\rangle_I dt'' + \dots$$

لذا ما از این روش استفاده می‌کنیم در حل مسائل و البته فرض می‌کنیم سری را بعد از جمله دوم قطع کنیم

(truncation)

Dyson Series

سری دایسون

$$\frac{i}{\hbar} \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_I = V_I(t) |\psi, t\rangle_I$$

حل  $\rightarrow$   $|\psi, t\rangle_I = U(t, t_0) |\psi, t_0\rangle_I \rightarrow U(t_0, t_0) = 1$

$$\rightarrow \frac{i}{\hbar} \frac{d}{dt} U(t, t_0) = V_I(t) U(t, t_0)$$

$$U(t, t_0) = T \exp\left(\frac{-i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_I(t') dt'\right)$$

این حل این معادله را در این شکل می‌نویسند

$$T(A(t_1) B(t_2)) = A(t_1) B(t_2) \theta(t_1 - t_2) + \theta(t_2 - t_1) B(t_2) A(t_1)$$

Time-ordering Operator or (T-ordered product)



$$\Delta t = \frac{t - t_0}{n}$$

ابتدا:

n=1

$$\Delta t = t - t_0$$

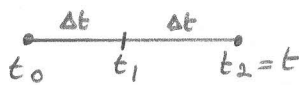
$$U(t_0, t_0) = 1$$

مشتق می‌گیریم  $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} U(t, t_0) \Big|_{t_0} = V_I(t_0) U(t_0, t_0) = V_I(t_0)$

$$i\hbar \frac{(U(t_0 + \Delta t, t_0) - U(t_0, t_0))}{\Delta t} = V_I(t_0)$$

$$\rightarrow U(t_0 + \Delta t, t_0) = 1 - i\hbar^{-1} \Delta t V_I(t_0)$$

n=2



$$\Delta t = t_2 - t_1 = t_1 - t_0$$

$$t_0 < t_1 < t_2$$

$$U(t_2, t_0) = U(t_2, t_1) U(t_1, t_0)$$

$$= U(t_1 + \Delta t, t_1) U(t_0 + \Delta t, t_0)$$

$$= (1 - i\hbar^{-1} \Delta t V_I(t_1)) (1 - i\hbar^{-1} \Delta t V_I(t_0))$$

$$= 1 - i\hbar^{-1} \Delta t (V_I(t_1) + V_I(t_0))$$

$$+ (-i\hbar^{-1} \Delta t)^2 V_I(t_1) V_I(t_0) \quad t_1 > t_0$$

$n = N$    $\Delta t = \frac{t - t_0}{N}$

$$\begin{aligned}
 U(t, t_0) &= U(t_N, t_{N-1}) \dots U(t_1, t_0) \\
 &= U(t_{N-1} + \Delta t, t_{N-1}) \dots U(t_0 + \Delta t, t_0) \\
 &= \left( 1 - i\hbar^{-1} \Delta t V_I(t_{N-1}) \right) \dots \left( 1 - i\hbar^{-1} \Delta t V_I(t_0) \right) \\
 &= 1 + (-i\hbar^{-1} \Delta t) \sum_{n=0}^{N-1} V_I(t_n) + (-i\hbar^{-1} \Delta t)^2 \sum_{\substack{n,m=0 \\ n>m}}^{N-1} V_I(t_n) V_I(t_m) \\
 &\quad + \dots
 \end{aligned}$$

$\Delta t = t_j - t_{j-1} \quad j = 1, \dots, N$

$\Delta t \rightarrow 0, N \rightarrow \infty$  ...

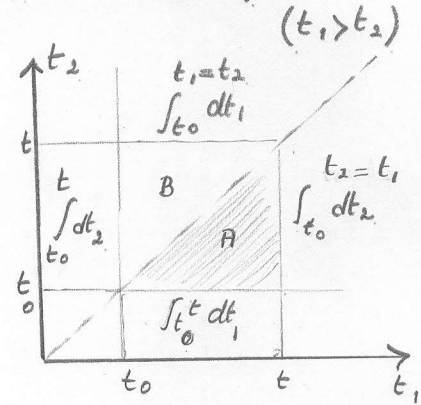
$$\begin{aligned}
 U(t, t_0) &= 1 - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt_1 V_I(t_1) + \left( \frac{-i}{\hbar} \right)^2 \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 V_I(t_2) V_I(t_1) \\
 &\quad + \dots + \left( \frac{-i}{\hbar} \right)^N \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \dots \int_{t_0}^{t_{N-1}} dt_N V_I(t_1) \dots V_I(t_N)
 \end{aligned}$$

$t_1' > t_2', \dots, t_{N-1}' > t_N'$

a)  $\int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 V_I(t_1) V_I(t_2) = \frac{1}{2!} \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 T(V_I(t_2) V_I(t_1))$

(A)  $\int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 V_I(t_1) V_I(t_2); t_1 > t_2$

(B)  $\int_{t_0}^t dt_2 \int_{t_0}^{t_2} dt_1 V_I(t_2) V_I(t_1); t_1 < t_2$



$\int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \dots \int_{t_0}^{t_{N-1}} dt_N V_I(t_1) \dots V_I(t_N)$   
 $= \frac{1}{N!} \int_{t_0}^t dt_1 \dots \int_{t_0}^{t_1} dt_N T(V_I(t_1) \dots V_I(t_N))$   
 $t_N < \dots < t_1$

$$U(t, t_0) = T \exp \left( \frac{-i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_I(t') dt' \right)$$