

Reaction - Diffusion Equations

1

مدلهای رشد جمعیت

مقدار جمعیت در یک نقطه خاص یا در یک جا بهمه $= P(t)$

$$\frac{dP}{dt} = k P(t) \quad \text{مدل رشد خطی (I)}$$

$k =$ میانگین تولید - میانگین زاد و ولد = ضریب رشد

$$\frac{dP}{dt} = k P \left(1 - \frac{P}{N}\right) \quad \text{مدل لجستیک (II)}$$

$N =$ ظرفیت جا بهمه

Allee-Effect مدل (III)

$$\frac{dP}{dt} = k P \left(1 - \frac{P}{N}\right) \left(\frac{P}{M} - 1\right)$$

$M =$ ضریب آباد جا بهمه

مدلهای انتشار جمعیت

$$u(x, t) = \text{میانگین جمعیت در نقطه } x \text{ در زمان } t$$

ضریب انتشار منفی: "People goes to high place, water flows to low place"

قانون Fick: ذرات از نواح با چگالی بالا به سمت نواح با چگالی پایین حرکت می کنند.

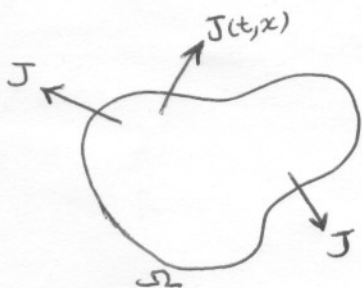
$$\text{شار } J(t, x) = -d(x) \nabla_x u(t, x)$$

$d(x) > 0$ ضریب انتشار

$$\text{مقدار جمعیت در ناحیه } \Omega = \int_{\Omega} u(t, x) dx$$

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} u(t, x) dx = - \int_{\partial \Omega} J(t, x) \cdot \vec{n} ds + \int_{\Omega} f(t, x, u) dx$$

$f(t, x, u) =$ نرخ تغییر جمعیت



۲)

$$\int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial t}(t, x) dx = - \int_{\Omega} \operatorname{div} J(t, x) dx + \int_{\Omega} f(t, x, u) dx$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u}{\partial t} = + \operatorname{div}(d(x) \nabla u(t, x)) + f(t, x, u)$$

ناب $d(x) = d \Rightarrow \frac{\partial u}{\partial t} = d \Delta u + f(t, x, u)$

مثال - مدل کبک : $\frac{\partial P}{\partial t} = d \Delta P + kP \left(1 - \frac{P}{M}\right)$

تعبیری از مدل های انتشار :

ذراتی که در زمان t_0 در نقطه x_0 هستند در لحظه $t = t_0 + \Delta t$ به احتمال $\frac{1}{r}$ به نقطه $x_0 + \Delta x$ و به احتمال $\frac{1}{r}$ به نقطه $x_0 - \Delta x$ می روند.

$$u(t_0 + \Delta t, x_0) = \frac{1}{r} u(t_0, x_0 - \Delta x) + \frac{1}{r} u(t_0, x_0 + \Delta x)$$

$$\begin{cases} u(t_0 + \Delta t, x_0) = u(t_0, x_0) + \frac{\partial u}{\partial t}(t_0, x_0) \cdot \Delta t + \frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(t_0, x_0) (\Delta t)^2 + \dots \\ u(t_0, x_0 - \Delta x) = u(t_0, x_0) - \frac{\partial u}{\partial x}(t_0, x_0) \cdot \Delta x + \frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(t_0, x_0) (\Delta x)^2 + \dots \\ u(t_0, x_0 + \Delta x) = u(t_0, x_0) + \frac{\partial u}{\partial x}(t_0, x_0) \cdot \Delta x + \frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(t_0, x_0) (\Delta x)^2 + \dots \end{cases}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u}{\partial t}(t_0, x_0) \Delta t + \dots = \frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(t_0, x_0) (\Delta x)^2 + \dots$$

$$\Delta x, \Delta t \rightarrow 0 \quad \frac{(\Delta x)^2}{r \Delta t} \rightarrow D > 0 \quad \Rightarrow \frac{\partial u}{\partial t} = D \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

$$\frac{(\text{طول})^2}{\text{زمان}} = D$$

مقدار انتشار حاصل می آید یک ماده منتشر می شود متناسب است با سرعت زمان انتشار

Travelling Waves

$$u_t = D u_{xx} + f(u)$$

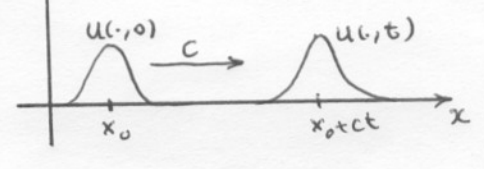
$$x \in \mathbb{R}, t > 0, u(x,t) \in \mathbb{R}^n$$

$$D = \text{diag}(d_1, \dots, d_n) \quad d_i > 0$$

$$u(x,t) = V(x-ct)$$

$$\xi = x - ct$$

$$\Rightarrow -c V_\xi = D V_{\xi\xi} + f(V)$$

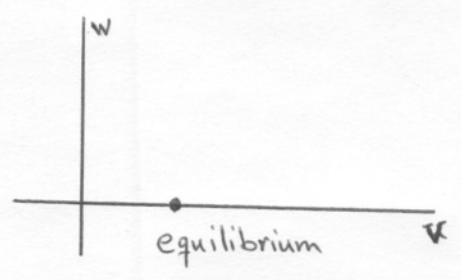
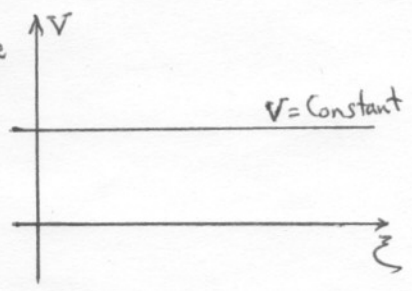


$$\Rightarrow \begin{cases} V_\xi = W \\ W_\xi = -D^{-1}[cW + f(V)] \end{cases}$$

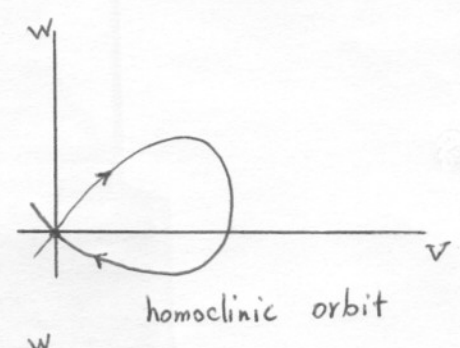
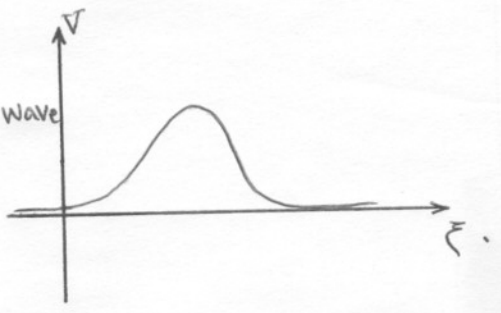
$$D V_{\xi\xi} + c V_\xi + f(V) = 0 \quad \text{cf. also}$$

$$\begin{pmatrix} V \\ W \end{pmatrix}_\xi = \begin{pmatrix} W \\ -D^{-1}[cW + f(V)] \end{pmatrix} \quad \text{cf. also}$$

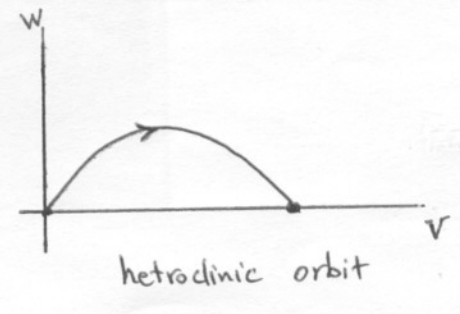
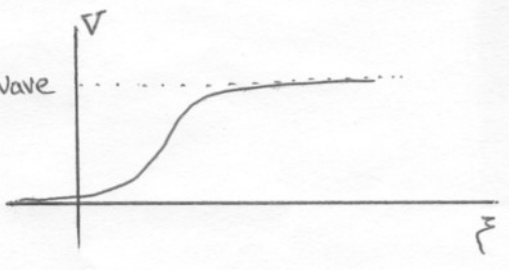
rest state



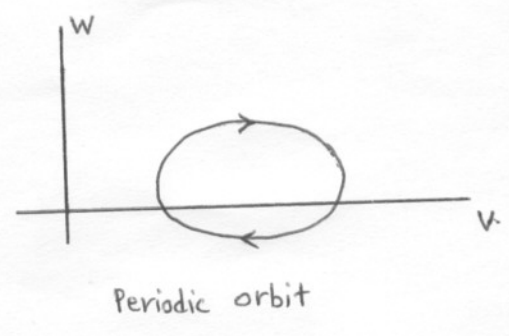
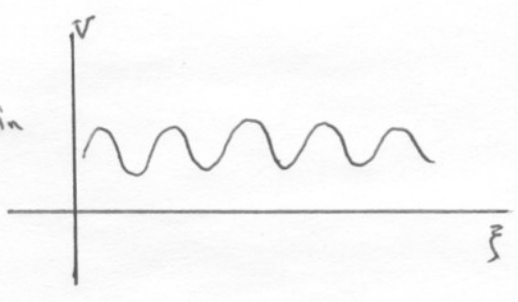
Pulse wave



Front wave



Wave train



(F)

FitzHugh-Nagumo

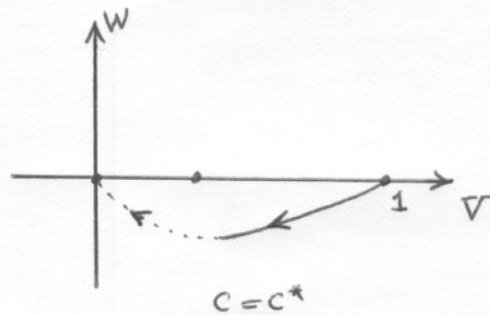
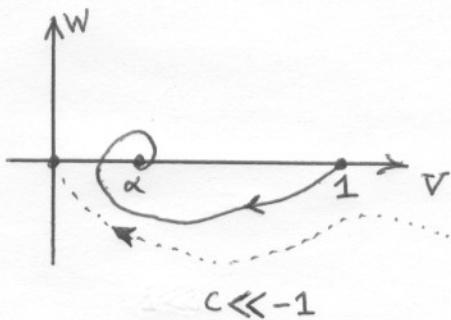
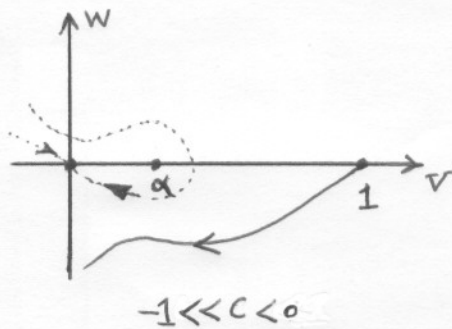
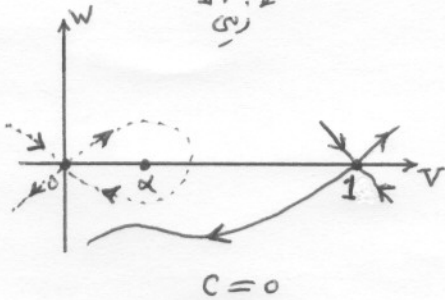
- سال

$$u_t = u_{xx} + f(u)$$

$$f(u) = u(1-u)(u-\alpha) \quad 0 < \alpha < \frac{1}{2}$$

$$u(x,t) = v(x-ct) \Rightarrow -c v_\xi = v_{\xi\xi} + f(v)$$

نقاط سکن $(\alpha, 0), (1, 0), (0, 0)$ ← $\begin{cases} v_\xi = w \\ w_\xi = -cw - f(v) \end{cases}$



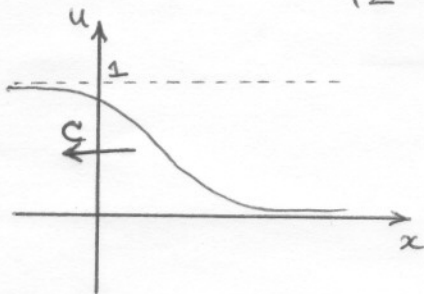
بررسی علیت c:

$$-c \int_{-\infty}^{+\infty} (v_\xi)^2 d\xi = \int_{-\alpha}^{+\alpha} v_\xi v_{\xi\xi} + v_\xi f(v) d\xi$$

$$= \int_{-\alpha}^{+\alpha} \frac{d}{d\xi} \left(\frac{1}{2} (v_\xi)^2 \right) d\xi + \int_0^1 f(v) dv$$

$$= \frac{1-2\alpha}{12} \Rightarrow c < 0$$

$v: (-\infty, +\infty) \xrightarrow{\text{نزولی}} (0, 1)$



Stand Wave ← $\alpha = \frac{1}{2}$ حالت -

- $\frac{1}{2} < \alpha < 1$ حالت - $0 < c \ll \frac{1}{2}$ موج از صفر به سمت راست

$$\lim_{\xi \rightarrow +\infty} v(\xi) = 1, \quad \lim_{\xi \rightarrow -\infty} v(\xi) = 0$$

$$\begin{cases} v_t = v_{xx} + f(v) - u \\ u_t = \beta v \end{cases}$$

شکل -

$$f(v) = v(1-v)(v-\alpha)$$

$$0 < \alpha < 1, 0 < \beta$$

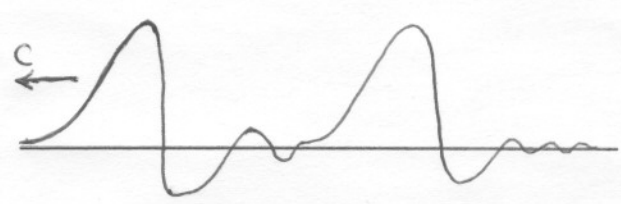
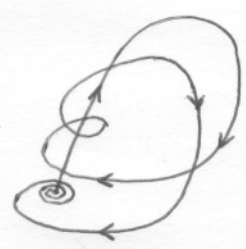
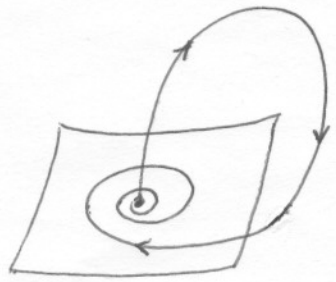
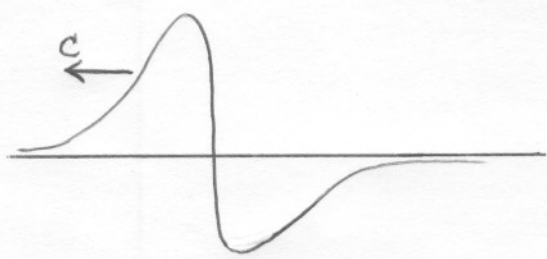
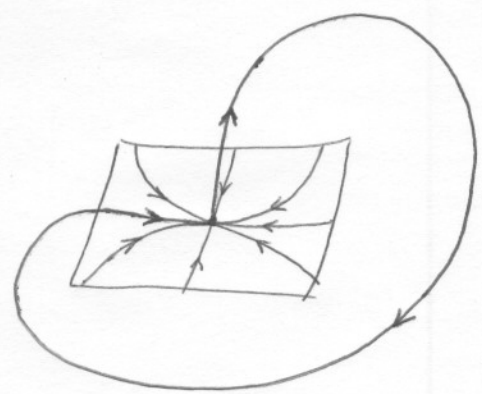
$$v(x,t) = V(x-ct), \quad u(x,t) = U(x-ct)$$

$$\begin{cases} V_\xi = W \\ W_\xi = -cW - f(V) + U \\ U_\xi = -\frac{\beta}{c} V \end{cases} \rightarrow \text{نقاط بحرانی } (0,0,0)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ \alpha & -c & 1 \\ -\beta/c & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

برای هم مقادیر $c < 0$ ، یک مقدار ویژه مثبت وجود دارد و دو مقدار ویژه با قسمت حقیقی منفی

سؤال ۱: برای مقادیر از c مدار هموکلیتیک یا تناوبی وجود دارد؟



Stability of the Travelling Wave

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} = F(u) \\ u(t_0) = u_* \end{cases} \quad F: X \longrightarrow X$$

$X = C_b^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ یا $X = L^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ معمولاً X یک فضای تابعی است

یا $F(u) = Du_{xx} + cu_x + f(u)$ F عملگر دیفرانسیل یا انتگرالی مثلاً

$$F(u)(x) = -u + \int_{-\infty}^{+\infty} w(x-y) f(u(y)) dy$$

اگر $u_0(x)$ نقطه تعادل باشد یعنی $F(u_0) = 0$ ، پایدار مجانبی گفته می شود اگر برای هر $\epsilon > 0$ ، مقدار $\delta > 0$ وجود دارد که اگر $\|u_* - u_0\|_X < \delta$ آنگاه $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|u(t, \cdot) - u_0(\cdot)\|_X = 0$

خطی سازی: اگر $u = u_0$ نقطه تعادل پایدار مجانبی در دستگاه خطی $\frac{du}{dt} = F'(u_0)[u]$ باشد $u_0(x)$ در دستگاه غیر خطی پایدار مجانبی است. $(F'(u_0)[u] = \frac{d}{dr} F(u_0 + ru) \Big|_{r=0})$

مثال - $u_t = u_{xx} + u(u-1)$ ← نقطه تعادل $u_0 = P(x)$ است آنگاه $P'' + P(P-1) = 0$

$u_t = u_{xx} + 2P(x)u - u$ خطی سازی:

* اگر فضای برداری X بعد نامتناهی داشته باشد، پایداری مجانبی $u = 0$ در دستگاه خطی معادل این است که نسبت حقیقی هم مقدار ویژه منفی باشد. این مطلب برای بعد نامتناهی با کمی تعصیر در تعریف مقدار ویژه درست است.

تعریف: اگر $L: X \rightarrow X$ عملگر خطی باشد، مجموعه حلال (resolvent) آن به صورت زیر تعریف می شود

$$\rho(L) = \{ \lambda \in \mathbb{C} : \text{عملگر } L - \lambda I \text{ وارون بی‌بسته دارد} \}$$

$$= \{ \lambda \in \mathbb{C} : \exists k > 0, \forall h \in X, \exists ! u \in X, (L - \lambda I)u = h, \|u\|_X \leq k \|h\|_X \}$$

$\text{طیف عملگر } L \rightarrow \text{Spec}(L) = \mathbb{C} \setminus \rho(L)$

۷

$\lambda \in \text{Spec}(L) \iff \exists u \neq 0, Lu = \lambda u \iff L - \lambda I$ یک به یک نیست. λ مقدار ویژه، u تابع ویژه

$L - \lambda I$ یک به یک است ولی پوشش نیست. (از قضیه ناسا بازمی شود و چون هر عملگر خطی یک به یک و پوشش نیست)

$\text{Spec}(L) = \sigma_p \cup \sigma_{\text{ess}}$, $\sigma_p = \text{Point Spectrum, eigenvalue}$
 $\sigma_{\text{ess}} = \text{essential spectrum}$

مثال - $L u = u_{xx}$, $X = \{u \in C^2(0,1) : u(0) = u(1) = 0\}$ همواره با نرم $\|\cdot\|_2$

$u_{xx} - \lambda u = 0 \implies \lambda_n = -(n\pi)^2$

اگر $\lambda \notin \sigma_p(L)$ برای هر تابع f معادله $u_{xx} - \lambda u = f$ دارای جواب یکتا است و

$\|u\| \leq C \|f\|$

بنابراین $\sigma_{\text{ess}} = \emptyset$

قضیه پایداری خطی: $u_t = Lu$

اگر نسبت حقیقی هم معادله طیفی L نسبت باشد، $u=0$ پایداری است.
 اگر نسبت حقیقی هم معادله طیفی L کوچکتر از مقدار $\sigma < 0$ باشد، $u=0$ پایداری مجانبی است.

مثال - $u_t = u_{xx}$ $\leftarrow \text{Spec}(L) = \{-(n\pi)^2\}_{n \geq 1} \leftarrow u=0$ پایداری مجانبی است.

$u_t = D u_{xx} + f(u)$: پایداری جوابی Travelling Wave

$u(x,t) = \tilde{v}(x-ct, t)$

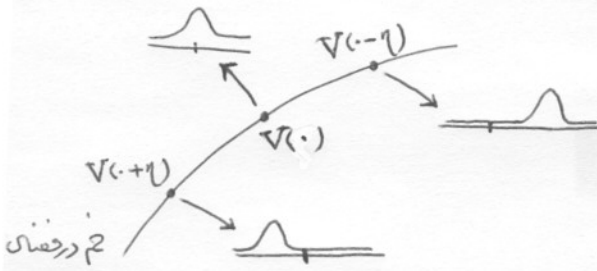
$\implies \tilde{v}_t = c \tilde{v}_\xi + D \tilde{v}_{\xi\xi} + f(\tilde{v})$

جوابی Travelling Wave نقاط تعادل معادله بالا هستند. اگر $V(\xi)$ نقطه تعادل باشد معنی $V_{\xi\xi} + cV_\xi + f(V) = 0$

خطی شده معادله بالا در نقطه $V(\xi)$ به صورت زیر است: $u_t = D u_{\xi\xi} + c u_\xi + f'(V) \cdot u = Lu$

نکته: اگر $V(\xi)$ جواب $DV_{\xi\xi} + cV_{\xi} + f(V) = 0$ باشد و $V_{\xi} \in X$ ، $0 \neq V_{\xi}$ آنگاه $0 \in \text{Spec}(L)$

$$DV_{\xi\xi} + cV_{\xi} + f(V) = 0 \xrightarrow{\frac{d}{d\xi}} L(V_{\xi}) = D(V_{\xi})_{\xi\xi} + c(V_{\xi})_{\xi} + f'(V) \cdot V_{\xi} = 0$$



توضیح: تمام توابع $V(\cdot + \tau)$ برای مقدار ثابت τ یک نقطه تعادل است و هر آنها جواب Travelling-Wave هستند.
 $\left. \frac{d}{d\tau} V(\cdot + \tau) \right|_{\tau=0} = V'(\cdot)$

همانطور که در بعد مساهی انتظار داریم یک کم جواب برای معادله غیر خطی همس، بردار ویژه نسبت خطی وجود داشته باشد. در اینجا نیز کم بالا همس، بردار ویژه V' در فضای X است.

قضیه Evans: اگر $\lambda = 0$ مقدار ویژه ساده باشد و نسبت ضمیمه $\mu < -\alpha$ ، $\lambda \in \mathbb{C} : \text{Re } \lambda \leq -\alpha$ قرار گیرد، آنگاه $V(\xi)$ پایدار میانی است.

$$Lu = Du_{\xi\xi} + cu_{\xi} + f'(V)u$$

$$(L - \lambda I)u = h \Rightarrow \begin{cases} u_{\xi} = w \\ w_{\xi} = D^{-1}[-cw + (\lambda - f'(V))u] + h \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} u \\ w \end{pmatrix}_{\xi} = A(\lambda, \xi) \begin{pmatrix} u \\ w \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ h \end{pmatrix}, \quad A(\xi, \lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ D^{-1}[\lambda - f'(V)] & -cD^{-1} \end{pmatrix}$$

اگر λ مقدار ویژه است اگر دستگاه $\begin{pmatrix} u \\ w \end{pmatrix}_{\xi} = A(\xi, \lambda) \begin{pmatrix} u \\ w \end{pmatrix}$ جواب غیر صفری داشته باشد. (با معادله $Du_{\xi\xi} + cu_{\xi} + f'(V)u = \lambda u$ با همس).
 جواب غیر صفری داشته باشد.

$\lambda \in \rho(L)$ اگر و تنها اگر برای هر تابع $h \in X$ ، دستگاه فوق دارای جواب کلی باشد.
 $\| \begin{pmatrix} u \\ w \end{pmatrix} \| \leq c \| h \|_X$

حالت Rest-State: $V(\xi) = V_0$ تابع ثابت است. $A(\xi, \lambda) = A(\lambda)$

اگر $A = A(\lambda)$ هزولای باشد، آنگاه ماتریسهای $\Phi^s(t)$ و $\Phi^u(t)$ وجود دارند که $e^{tA} = \Phi^s(t) + \Phi^u(t)$

$$\begin{aligned} \|\Phi^s(t)\| &\leq e^{-\mu t} & t > 0 \\ \|\Phi^u(t)\| &\leq e^{\mu t} & t < 0 \end{aligned}$$

برای یک مقدار ثابت $\mu > 0$

در این صورت جواب دستگاه $\dot{X} = AX + h(t)$ در رابطه زیر صدق می کند

$$X(t) = \int_{-\infty}^t \Phi^S(t-\theta) h(\theta) d\theta - \int_t^{+\infty} \Phi^U(t-\theta) h(\theta) d\theta$$

$$\Rightarrow \|X\| \leq C \cdot \|h\|$$

نتیجه: اگر برای مقدار λ ، ماتریس $A(\lambda)$ معکوس باشد، آنگاه $\lambda \in \rho(L)$.

برعکس اگر برای یک مقدار λ ، ماتریس $A(\lambda)$ معکوس نباشد، به صورت $v = i\omega$ داشته باشیم:

$$0 = \det(A(\lambda) - vI) = \det \begin{pmatrix} -vI & I \\ D^{-1}[\lambda - f'(v_0)] & -cD^{-1} - vI \end{pmatrix} = \det(cvD^{-1} + v^2I - D^{-1}[\lambda - f'(v_0)])$$

$$d(\lambda, v) = \det[v^2D + (cv + f'(v_0) - \lambda)I] = 0 \rightarrow \text{ریشه های به صورت } v = i\omega \text{ دارد.}$$

اگر $u(x) = e^{i\omega x}$ را در معادله $(L - \lambda I)u = d(\lambda, i\omega)u = 0$ قرار دهیم

$$\text{Spec}(L) = \{ \lambda \in \mathbb{C} : \omega \in \mathbb{R} \text{ برای یک مقدار } d(\lambda, i\omega) = 0 \}$$

$$0 < \alpha < 1 \quad u_t = u_{xx} + u(1-u)(u-\alpha) \quad \text{سؤال}$$

$$u(x,t) = V(x-ct) \Rightarrow V_{\xi\xi} + cV_{\xi} + f(V) = 0 \Rightarrow \text{rest-state } V_0 = 0, \alpha, 1$$

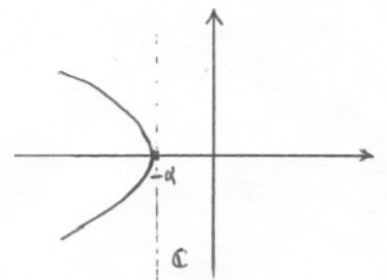
$$L u = u_{\xi\xi} + c u_{\xi} + f'(V_0) u$$

$$\Rightarrow A(\lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -f'(V_0) + \lambda & -c \end{pmatrix} \Rightarrow d(\lambda, v) = v^2 + cv + f'(V_0) - \lambda$$

$$V_0 = 0 \Rightarrow d(\lambda, i\omega) = -\omega^2 + ic\omega - (\lambda + \alpha) = 0$$

$$\text{Spec}(L) = \{ \lambda = -\omega^2 + ic\omega - \alpha \}$$

$$\Rightarrow V_0 = 0 \text{ پایدار نمی باشد.}$$



$$V_0 = 1 \Rightarrow \text{Spec}(L) = \{ \lambda = -\omega^2 + ic\omega + \alpha - 1 \} \Rightarrow \text{پایدار نمی باشد}$$

$$V_0 = \alpha \Rightarrow \text{Spec}(L) = \{ \lambda = -\omega^2 + ic\omega + \alpha(1-\alpha) \} \Rightarrow \text{پایدار}$$

$$V(\xi+T) = V(\xi) + T$$

$$A(\xi, \lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ D^{-1}[\lambda - f'(V(\xi))] & -cD^{-1} \end{pmatrix}$$

$$A(\xi+T, \lambda) = A(\xi, \lambda)$$

نمایش فلوک: ماتریس $B(\lambda)$ و ماتریس $R(\xi, \lambda)$ با دوره تناوب T وجود دارند / $R(\xi+T, \lambda) = R(\xi, \lambda)$

به طوری که جواب $\dot{X} = A(t, \lambda)X$ به صورت $X_0 e^{tB(\lambda)}$ نمایش داده

با تغییر متغیر $Y = R(t, \lambda)X$ دستگاه فوق تبدیل به دستگاه ثابت می شود.

$$\dot{Y} = B(\lambda)Y$$

$$\text{Spec}(L) = \{ \lambda \in \mathbb{C} : B(\lambda) \text{ محدود است} \} = \{ \lambda \in \mathbb{C} \mid \det(B(\lambda) - i\omega) = 0, \omega \in \mathbb{R} \}$$

نکته - تمام اعضای طیف مقدار ویژه هستند و متناظر هر $\omega \in \mathbb{R}$ که $\det(B(\lambda) - i\omega) = 0$ تابع ویژه ای به صورت

$$u(\xi) = V_{\text{per}}(\xi) e^{i\omega\xi}$$

وجود دارد که $V_{\text{per}}(\xi)$ یک تابع تناوب با دوره T است.

$$\lim_{\xi \rightarrow -\infty} V(\xi) = V_-, \quad \lim_{\xi \rightarrow +\infty} V(\xi) = V_+$$

Front wave

$$\begin{pmatrix} u \\ w \end{pmatrix}_\xi = A(\xi, \lambda) \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ h \end{pmatrix} \Leftrightarrow \lambda \in \rho(L)$$

است $\begin{cases} \dot{X} = A(t, \lambda)X \\ X(\theta) = X_0 \end{cases}$ جواب $X(t) = \Phi(t, \theta)X_0$ و $A(t, \lambda)$ ماتریس اساسی $\Phi(t, \theta)$

از آنجا که $\Phi(t, \theta) = \Phi^s(t, \theta) + \Phi^u(t, \theta)$ Rest-State تجزیه کنیم که

$$\|\Phi^s(t, \theta)\| \leq e^{-\mu(t-\theta)} \quad t > \theta$$

$$\|\Phi^u(t, \theta)\| \leq e^{\mu(t-\theta)} \quad t < \theta$$

$$\text{است } \dot{X} = A(t, \lambda)X + h(t) \text{ جواب } X(t) = \int_{-\infty}^t \Phi^s(t, \theta) h(\theta) d\theta - \int_t^{+\infty} \Phi^u(t, \theta) h(\theta) d\theta$$

سویزی $\Phi^s(t, \theta)$ جوابهای همگن و به $t \rightarrow +\infty$ به صفر میل می کند

سویزی $\Phi^u(t, \theta)$ جوابهای همگن و به $t \rightarrow -\infty$ به صفر میل می کند

$$E^+(t_0, \lambda) = \{ x_0 \in \mathbb{C}^{2n} \mid \lim_{t \rightarrow +\infty} X(t) = 0, X(t_0) = x_0 \}$$

$$E^-(t_0, \lambda) = \{ x_0 \in \mathbb{C}^{2n} \mid \lim_{t \rightarrow -\infty} X(t) = 0, X(t_0) = x_0 \}$$

اگرچه $\lambda \in \text{Spec}(L)$ و درجه $E^+(t_0, \lambda) \cap E^-(t_0, \lambda) \neq \{0\}$ است، آنگاه نمی توان تجزیه بالا را داشت

قضیه: $\lim_{\xi \rightarrow -\infty} A(\xi, \lambda) = A_-(\lambda)$ و $\lim_{\xi \rightarrow +\infty} A(\xi, \lambda) = A_+(\lambda)$

الف) $\lambda \in \rho(L)$ اگر و تنها اگر $A_{\pm}(\lambda)$ هر دو هذلولوی باشند و شاخص مرتب هر دو برابر باشد (به جز فضای پایداری هر دو برابر است)

$$E^+(t_0, \lambda) \oplus E^-(t_0, \lambda) = \mathbb{C}^{2n} \quad \text{و}$$

ب) $\lambda \in \sigma_p(L)$ اگر و تنها اگر $A_{\pm}(\lambda)$ هر دو هذلولوی باشند شاخص مرتب برابر ولی

$$E^+(t_0, \lambda) \cap E^-(t_0, \lambda) \neq \{0\}$$

ج) $\lambda \in \sigma_{\text{ess}}(L)$ اگر و تنها اگر حداقل یکی از $A_{\pm}(\lambda)$ هذلولوی نباشد و یا اگر هر دو هذلولوی بودند شاخصها مرتب آنها متفاوت باشد

Evans Function

اگر $\{v_1^+(\lambda), \dots, v_n^+(\lambda)\}$ پایه ای برای $E^+(t_0, \lambda)$ که نسبت به λ کلی است و

اگر $\{v_1^-(\lambda), \dots, v_n^-(\lambda)\}$ پایه ای برای $E^-(t_0, \lambda)$ باشد

$$D(\lambda) := \det [v_1^+, \dots, v_n^+, v_1^-, \dots, v_n^-]$$

$$\lambda \in \sigma_p(L) \iff D(\lambda) = 0 \quad (1)$$

(2) گلدن تعداد ریشه λ برابر با مرتبه λ به عنوان ریشه $D(\lambda) = 0$ است

$$\lim_{\xi \rightarrow -\infty} V(\xi) = 1, \quad \lim_{\xi \rightarrow +\infty} V(\xi) = 0$$

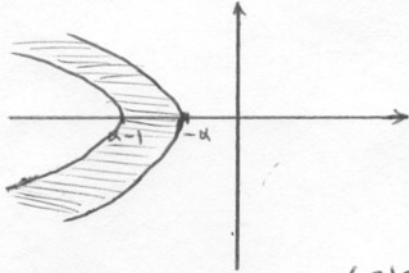
$$u_t = u_{xx} + u(1-u)(u-\alpha)$$

سؤال -

$$A(\xi, \lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ \lambda - f'(V(\xi)) & -c \end{pmatrix}$$

$$\text{در } \xi \rightarrow +\infty \quad A(\xi, \lambda) \rightarrow A_+(\lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ \lambda + \alpha & -c \end{pmatrix}$$

$$\text{در } \xi \rightarrow -\infty \quad A(\xi, \lambda) \rightarrow A_-(\lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ \lambda + 1 - \alpha & -c \end{pmatrix}$$



برای $A_+(\lambda)$ هذلولوی نیست $\lambda = -\omega^2 + ic\omega - \alpha$

برای $A_-(\lambda)$ هذلولوی نیست $\lambda = -\omega^2 + ic\omega + \alpha - 1$

شخص مرس $A_+(\lambda)$ رزخ از $\lambda = -\omega^2 + ic\omega - \alpha$ ثابت می ماند (چرا؟)

همینطور برای $A_-(\lambda)$. بنابراین شخص مرس A_+ در سمت راست ξ بالا برای λ (مثلاً $\lambda = 0$ و آرد صید)

و درست است برای صوابت. (مثلاً $\lambda = -\alpha$)

سؤال: $\sigma_p = ?$

نیمه: ناصبر بین دفع $\sigma_{ess}(\mathcal{L}) = ?$

$$\lim_{\xi \rightarrow \pm\infty} V(\xi) = V_0$$

Pulse Wave

$$\lim_{\xi \rightarrow \pm\infty} A(\xi, \lambda) = A_0(\lambda)$$

نصفه قبل برقرار است و نیز به بررسی شخص مرس نیست.

$$\left. \begin{aligned} A_0(\lambda) \text{ هذلولوی نیست} &\Leftrightarrow \lambda \in \sigma_{ess} \\ A_0(\lambda) \text{ هذلولوی است ولی } \mathcal{E}^+(0, \lambda) \cap \mathcal{E}^-(0, \lambda) \neq \emptyset &\Leftrightarrow \lambda \in \sigma_p \\ A_0(\lambda) \text{ هذلولوی است و } \mathcal{E}^+(0, \lambda) \oplus \mathcal{E}^-(0, \lambda) = \mathbb{C}^n &\Leftrightarrow \lambda \in \rho(\mathcal{L}) \end{aligned} \right\}$$

$$-cV_\xi = V_{\xi\xi} + V^3 - V \quad \Leftarrow \quad u_t = u_{xx} + u^3 - u \quad \text{سؤال -}$$

برای $c=0$ $V(\xi) = \sqrt{2} \operatorname{sech} \xi$ یک جواب Travelling Wave ارائه می کند.

$$\text{خطی سازی در نقطه } V(\xi) \rightarrow \mathcal{L}u = u_{\xi\xi} + (3V^2(\xi) - 1)u \Rightarrow A(\xi, \lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -3V^2 + 1 + \lambda & -c \end{pmatrix}$$

$$A(\xi, \lambda) \rightarrow A_0(\lambda) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1+\lambda & 0 \end{pmatrix}$$

$$0 = \det \begin{vmatrix} -i\nu & 1 \\ 1+\lambda & -i\nu \end{vmatrix} = -\nu^2 - 1 - \lambda \Rightarrow \sigma_{\text{ess}}(\mathcal{L}) = \{ \lambda \in \mathbb{C} : \lambda = -1 - \nu^2, \nu \in \mathbb{R} \} = (-\infty, -1]$$

$$u_-(\xi, \lambda) = e^{\sqrt{1+\lambda} \xi} \left[1 + \frac{\lambda}{\nu} - \sqrt{1+\lambda} \tanh(\xi) - \text{sech}^2(\xi) \right]$$

$$u_+(\xi, \lambda) = e^{-\sqrt{1+\lambda} \xi} \left[1 + \frac{\lambda}{\nu} + \sqrt{1+\lambda} \tanh(\xi) - \text{sech}^2(\xi) \right]$$

$$\lim_{\xi \rightarrow -\infty} u_-(\xi, \lambda) = 0 \quad , \quad \lim_{\xi \rightarrow +\infty} u_+(\xi, \lambda) = 0 \quad , \quad \text{برای } \text{Re} \lambda > -1$$

$$D(\lambda) = \det \begin{pmatrix} u_-(0, \lambda) & u_+(0, \lambda) \\ u'_-(0, \lambda) & u'_+(0, \lambda) \end{pmatrix} = -\frac{2}{9} \lambda (\lambda - 3) \sqrt{\lambda + 1}$$

برای $\lambda = 0$ برابر است.

$$\sigma_p = \{0, 3, -1\}$$

Waves in a threshold model

$$u_t = -\frac{1}{\tau} u + u_{xx} + H(u-h) \quad H(x) = \begin{cases} 1 & x \geq 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases}$$

$h > 0$ یک مقدار ثابت

$$u(x, t) = v(x-ct) \Rightarrow -c = v_\xi = -\frac{1}{\tau} v + v_{\xi\xi} + H(v-h)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} v_\xi = w \\ w_\xi = \frac{1}{\tau} v - c w - H(v-h) \end{cases}$$

برای $0 < h < \tau$ در $(v, w) = (\tau, 0)$ و $(0, 0)$ نقاط بحرانی

هر دو یک Travelling Wave باید اشغال نیز تعیین جواب Travelling Wave است. می‌توان فرض کرد

$$v(0) = h, \quad \begin{cases} v(\xi) > h & \xi > 0 \\ v(\xi) < h & \xi < 0 \end{cases}$$

$$\xi > 0 \Rightarrow V_{\xi\xi} + cV_{\xi} - \frac{V}{\tau} + 1 = 0 \Rightarrow V(\xi) = Ae^{r_1\xi} + Be^{r_2\xi} + \tau$$

$$r_{1,2} = \frac{-c \pm \sqrt{c^2 + 4\epsilon}}{2} \quad \epsilon = \frac{1}{\tau}$$

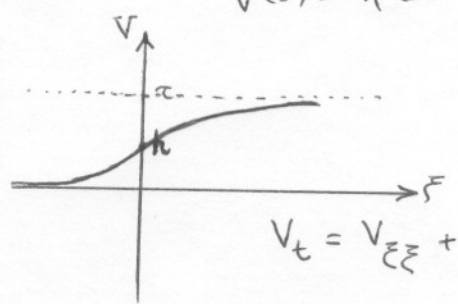
$$\xi < 0 \Rightarrow V_{\xi\xi} + cV_{\xi} - \frac{V}{\tau} = 0 \Rightarrow V(\xi) = Ce^{r_1\xi} + De^{r_2\xi}$$

$\lim_{\xi \rightarrow -\infty} V(\xi) = 0, \lim_{\xi \rightarrow +\infty} V(\xi) = \tau, V(0) = h$ باید $V(\xi), V(\xi)$ را در $\xi = 0$ پیوسته باشد، به علاوه

$$D = A = 0 \quad h = V(0) = B + \tau = C$$

$$V'(0) = r_1 C = r_2 B \Rightarrow (r_1 - r_2)h = -r_2\tau$$

$$\Rightarrow \sqrt{c^2 + 4\epsilon} h = \tau \left(\frac{c + \sqrt{c^2 + 4\epsilon}}{2} \right) \Rightarrow c = ?$$



$$V_t = V_{\xi\xi} + cV_{\xi} - \frac{1}{\tau}V + H(V-h)$$

بایداری جواب:

$$u_t = u_{\xi\xi} + cu_{\xi} - \frac{1}{\tau}u + \delta(V-h)u$$

$$V^{-1}(h) = \{\xi_1, \dots, \xi_n\} \quad \text{آر} \quad \delta(V(\xi) - h) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta(\xi)}{|V'(\xi_i)|}$$

$$\mathcal{L}u = u_{\xi\xi} + cu_{\xi} - \frac{1}{\tau}u + \frac{\delta(\xi)}{|V'(0)|}u$$

$$\mathcal{L}u = \lambda u \Rightarrow Qu = \frac{\delta(\xi)}{|V'(0)|}u, \quad Q = -\partial_{\xi\xi} - c\partial_{\xi} + (\lambda + \frac{1}{\tau})$$

$$u(\xi) = \eta * \left[\frac{\delta(\xi)}{|V'(0)|}u \right] = \frac{\eta(\xi)}{|V'(0)|}u(0) \leftarrow \int \eta(x) Q u(x) dx$$

$$\epsilon = \frac{1}{\tau}, \quad (x^2 - icx + \lambda + \epsilon)\hat{\eta} = 1 \quad \leftarrow Q\eta = \delta \quad \text{* با سبب این:}$$

$$\eta(\xi) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{ix\xi} dx}{x^2 - icx + \lambda + \epsilon} = \frac{1}{K_+(\lambda) - K_-(\lambda)} \begin{cases} e^{K_+(\lambda)\xi} & \xi \geq 0 \\ e^{K_-(\lambda)\xi} & \xi < 0 \end{cases}$$

$$K_{\pm}(\lambda) = \frac{-c \pm \sqrt{c^2 + 4(\lambda + \epsilon)}}{2}$$

$$u(\xi) = \eta(\xi) \frac{u(0)}{|V'(0)|} \quad \xi=0 \Rightarrow D(\lambda) = \frac{\eta(0)}{|V'(0)|} - 1 = 0 \rightarrow \text{Evans Function}$$

$$\Rightarrow D(\lambda) = \frac{\sqrt{c^2 + 4\epsilon}}{\sqrt{c^2 + 4(\lambda + \epsilon)}} - 1, \quad D(0) = 0, D'(0) \neq 0$$