

آنالیز خودی

۹۹/۱۲/۴

جلسه چهارم

فرضیه - فرض کنید h یک تابع لستگاهی بر روی دایره باشد و آنها هستند $n \in \mathbb{Z}$ برای هر $\hat{h}(n) = 0$. اگر h در نقطه θ_0 پیوسته باشد.

ابتدا - برای سادگی $\ell = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta) e^{-in\theta} d\theta$ و همین مدل را فرض کرد $\theta_0 = 0$. زیرا

$$\begin{aligned}
 g(\theta) &:= h(\theta + \theta_0) \Rightarrow \hat{g}(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} g(\theta) e^{-in\theta} d\theta = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta + \theta_0) e^{-in\theta} d\theta \\
 &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi + \theta_0}^{\pi + \theta_0} h(\theta) e^{-in(\theta - \theta_0)} d\theta \\
 &= \frac{e^{in\theta_0}}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta) e^{-in\theta} d\theta = e^{in\theta_0} \hat{h}(n) = 0
 \end{aligned}$$

اسدرا خرضی کشم h یک تابع حقیقی است. درستی

$$\hat{h}(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta) e^{-in\theta} d\theta = 0 \Rightarrow \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta) \cos n\theta d\theta = \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta) \sin n\theta d\theta = 0$$

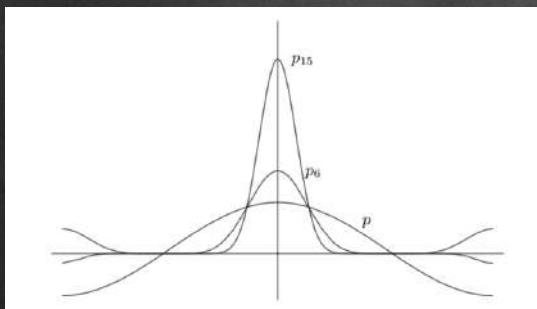
$$\Rightarrow \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta) P(\theta) d\theta = 0, \quad P(\theta) = q(\cos \theta) + q(\sin \theta)$$

پیشنهادهای است.

این اثبات با روش حد این سلسله $\lim_{k \rightarrow \infty} (\epsilon + \cos \theta)^k = P(\theta)$ بر اساس تعریف پیک (دلتای دریاک)

$\hat{h}(n) = 0$ علی ند. در این صورت اندگال بالا تعریف شاید $P(\theta)$

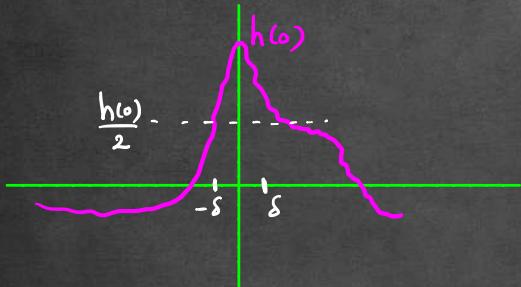
خواهد بود.



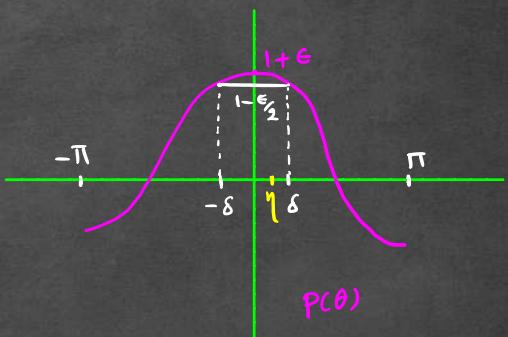
$$P(\theta) = \epsilon + \cos \theta, \quad P_k(\theta) = [P(\theta)]^k$$

فرض کنید $0 < \delta < \theta$ برای $\frac{h(\theta)}{2} < h(\theta)$. سه اندیشه دارد:

$$\delta \leq |\theta| \leq \pi \quad \text{برای} \quad |P(\theta)| \leq 1 - \frac{\epsilon}{2}$$



را ب اندیشه کامی دوچرخه انتساب کنید که

$$(P(\delta) \leq 1 - \frac{\epsilon}{2})$$


$|\theta| \leq \delta$ برای $1 - \frac{\epsilon}{2} \leq P(\theta) \leq 1 + \epsilon$ انتساب کنید که $\delta < \epsilon$

$$0 = \int_{-\pi}^{\pi} h(\theta) P_k(\theta) d\theta = \int_{|\theta| \leq \eta} \dots + \int_{\eta \leq |\theta| \leq \delta} \dots + \int_{\delta \leq |\theta| \leq \pi} \dots =: I_1 + I_2 + I_3$$

$$|I_3| \leq \int_{\delta \leq |\theta| \leq \pi} |h(\theta)| |P(\theta)|^k d\theta \leq 2\pi \|h\|_\infty \left(1 - \frac{\epsilon}{2}\right)^k$$

برای حاکمیت با اندازه کافی بزرگ کار سفارت I_3 با اندازه کوچک نشود.

$$I_2 = \int_{\eta \leq |\theta| \leq \delta} h(\theta) (e + \cos \theta)^k d\theta \geq 0$$

$$I_1 = \int_{|\theta| \leq \eta} h(\theta) (P(\theta))^k d\theta \geq 2\eta \frac{|h(\theta)|}{2} \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right)^k$$

برای کار سفارت با اندازه کافی بزرگ $I_1 + I_2 + I_3 > 0$ ناضج است.

اگر f که تابع مُحَلَّط باشد و U, V نوایع حمیتی هستند.

$$U(\theta) = \frac{f(\theta) + \overline{f(\theta)}}{2}, \quad V(\theta) = \frac{f(\theta) - \overline{f(\theta)}}{2i}$$

ضراب فردی $\bar{f}(\theta) = \overline{f(\theta)}$ در این نوایع مُحَلَّط می‌شود:

$$\hat{f}(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \overline{f(\theta)} e^{-in\theta} d\theta = \overline{\hat{f}(-n)} = 0$$

$$\Rightarrow \hat{U}(n) = \hat{V}(n) = 0 \Rightarrow U(\theta_0) = V(\theta_0) = 0$$

$$\Rightarrow f(\theta_0) = 0$$

میری - تریاک ای افسل دن کتاب

پیچن (Convolution)

اگر f و g دو مجموعه ۲-مابعدی و اندلالی باشند، پس آن دو را به صورت زیر معرفت کنیم:

$$(f * g)(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) g(x-y) dy$$

دقت کنید برای هر x مطلب انتقال بالا تعریف شده است.

اهمیت پیچن در آنالیز فریزی:

$$\mathcal{S}_N(f)(x) = \sum_{n=-N}^{N} \hat{f}(n) e^{inx}$$

$$= \sum_{n=-N}^{N} \left(\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) e^{-iny} dy \right) e^{inx}$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) \sum_{n=-N}^{N} e^{in(x-y)} dy = (f * D_N)(x)$$

$D_N(x) = \sum_{n=-N}^{N} e^{inx}$ هسته دریطی

حروف حسنه :

$$(g * f)(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} g(y) f(x-y) dy = \frac{1}{2\pi} \int_{x+\pi}^{x-\pi} g(x-y) f(y) (-dy) \quad (1)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) g(x-y) dy = (f * g)(x)$$

$$f * (g+h) = f * g + f * h \quad (2)$$

$$(cf) * g = c(f * g) \quad (3)$$

$$((f * g) * h)(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (f * g)(y) h(x-y) dy \quad (f * g) * h = f * (g * h) \quad (4)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(z) g(z-y) h(x-z) dz dy dz = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{-\pi}^{\pi} f(z) \int_{-\pi}^{\pi} g(y-z) h(x-y) dy dz$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(z) (g * h)(x-z) dz = (f * (g * h))(x)$$

$$(\widehat{f} * \widehat{g})(n) = \widehat{f}(n) \widehat{g}(n) \quad \textcircled{a}$$

$$\begin{aligned}
 (\widehat{f} * \widehat{g})(n) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (\widehat{f} * \widehat{g})(x) e^{-inx} dx = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{-\pi}^{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) g(x-y) e^{-inx} dy dx \\
 &= \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) \int_{-\pi}^{\pi} g(x-y) e^{-inx} dx dy = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) \int_{-\pi}^{\pi} g(x) e^{-inx} e^{-iy} dx dy \\
 &= \widehat{f}(n) \widehat{g}(n)
 \end{aligned}$$

$f * g$ بُوتَهَاتَ.

$$(\widehat{f} * \widehat{g})(x_1) - (\widehat{f} * \widehat{g})(x_2) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(y) [g(x_1-y) - g(x_2-y)] dy$$

حالَت اول: g بُوتَهَاتَ \Leftrightarrow بِرَسَةٍ كِبِيرَاتَ اَوْ اَنْعَصَّاتَ \Leftrightarrow
 $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ s.t. $|x_1 - x_2| < \delta \Rightarrow |g(x_1-y) - g(x_2-y)| < \epsilon$

$$\Rightarrow |(\widehat{f} * \widehat{g})(x_1) - (\widehat{f} * \widehat{g})(x_2)| \leq \frac{\epsilon}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |f(y)| dy$$

حالت دوم: f در \mathbb{R} هیکلیم پیوسته نباشد.

$$\begin{aligned} |(f * g)(x_1) - (f * g)(x_2)| &\leq \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |f(y)| [g(x_1-y) - g(x_2-y)] dy \\ &\leq \frac{\|f\|_\infty}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |g(x_1-y) - g(x_2-y)| dy \end{aligned}$$

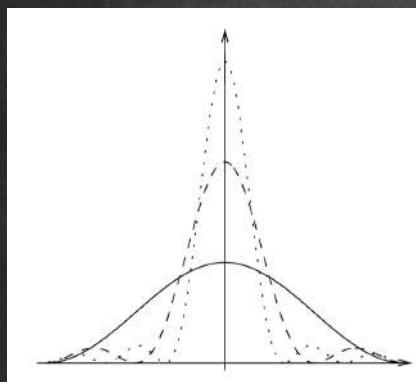
لم - اگر h در بازه $[a, b]$ استلاینر باشد. آنگاه دنباله توابع پیوسته h_k وجود دارد که

$$\int_a^b |h_k(x) - h(x)| dx \rightarrow 0$$

علاوه بر M می توان فضای متریک دنباله توابع h_k نشاند در رابطه $|h_k(x)| \leq M$ صدقی کند.

$$\begin{aligned} \int_{-\pi}^{\pi} |g(x_1-y) - g(x_2-y)| dy &\leq \int_{-\pi}^{\pi} |g(x_1-y) - g_k(x_1-y)| dy + \int_{-\pi}^{\pi} |g_k(x_1-y) - g_k(x_2-y)| dy \\ &\quad + \int_{-\pi}^{\pi} |g_k(x_2-y) - g(x_2-y)| dy = I_1 + I_2 + I_3 \end{aligned}$$

برای ع دلخواه، K ب ایندازه کافی بزرگ وجود دارد که
برای مدلریابی K ، $\delta > 0$ وجود داردن وعی $I_2 < \epsilon$



اهنگ‌های حوب :

دنباله تابع $\{K_n(x)\}_{n=1}^{\infty}$ را هنگ‌های حوب گوییم هر چهار

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} K_n(x) dx = 1 \quad (1)$$

(2) تابع M وجود دارد که برای هر n داشته باشیم

$$\int_{-\pi}^{\pi} |K_n(x)| dx \leq M$$

(3) برای هر $\delta > 0$ وعی

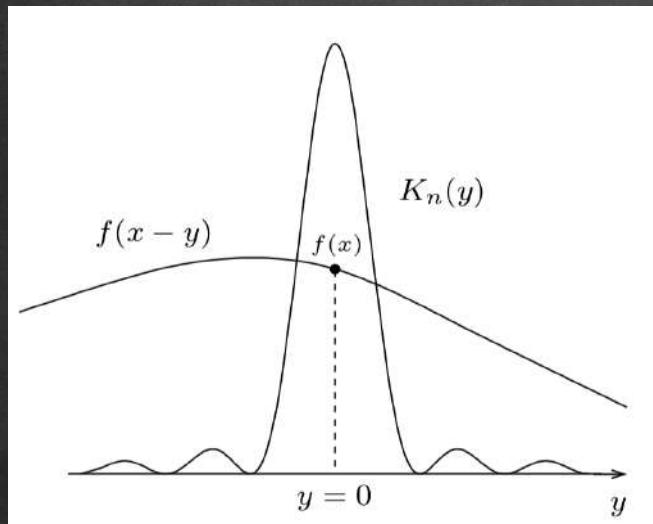
$$\int_{-\pi}^{\pi} |K_n(x)| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

$$-\delta \leq x \leq \delta$$

قضیه - فرض کنید $\{K_n(x)\}_{n=1}^{\infty}$ هسته‌های خوب باشند و f که اندکالندر روی داره . آن‌ها

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (f * K_n)(x) = f(x)$$

هر طبق f در نقطه x می‌تواند باشد . اگر f هم جا پیوسته باشد، آن‌ها هدایی مکنوه است .



مله - بدلیل قضیه بالا از هسته‌کی خوب به عنوان

کَرِیب‌هایی نزدیک مردم می‌گویند .

$$(f * K_n)(x) - f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} K_n(y) [f(x-y) - f(x)] dy$$

↑ تعریف بعیت و حالت داشته که حزب

اگر f در x پیوسته باشد:

$$\forall \epsilon \exists \delta \text{ sth. } |y| < \delta \Rightarrow |f(x-y) - f(x)| < \epsilon$$

$$\Rightarrow |(f * K_n)(x) - f(x)| \leq \frac{1}{2\pi} \int_{|y|<\delta} |K_n(y)| \cdot |f(x-y) - f(x)| dy$$

$$+ \frac{1}{2\pi} \int_{\delta \leq |y| \leq \pi} |K_n(y)| \cdot |f(x-y) - f(x)| dy$$

$$\leq \underbrace{\frac{\epsilon}{2\pi} \int_{|y|<\delta} |K_n(y)| dy}_{\leq \frac{\epsilon M}{2\pi}} + \underbrace{\frac{2\|f\|_\infty}{2\pi} \int_{\delta \leq |y| \leq \pi} |K_n(y)| dy}_{\text{با رحالت داشته باشند.}}$$

وَتَيَّـهـ $\rightarrow \infty$ بـنـاـبـ حـاصـيـتـ 3 هـتـهـ کـيـ خـوبـ حـلـهـ دـوـمـ هـ مـفـعـلـاـيـ مـوـرـدـ.

حـلـهـ اـولـ بـنـاـبـ حـاصـيـتـ 2 هـتـهـ کـيـ خـوبـ کـمـرـاـزـ $\frac{M\epsilon}{2\pi}$ اـتـ . درـیـجـهـ

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} |(f * K_n)(x) - f(x)| \leq \frac{M\epsilon}{2\pi}$$

وـخـوـنـ \in دـکـفـنـهـ اـتـ ، بـینـ مـدـبـالـاـ مـفـرـاـتـ .

اـلـرـ فـ هـمـ جـاـپـوـسـتـ بـارـهـ ، پـوـتـهـ کـلـوـاـهـتـ اـتـ وـ سـارـهـ کـ مـسـلـ اـرـ نـ اـنـحـابـ مـيـ مـوـرـدـ . درـیـجـهـ

هـلـلـاـيـ مـاـلـاـ کـلـوـاـهـتـ حـواـهـدـ بـوـرـدـ .

لَكَ - مَا فَاعَنِي هَذَهُ حُبْ نَسِّنَ.

$$D_N(x) = \sum_{n=-N}^N e^{inx} = e^{-inx} \left[\frac{e^{i(2N+1)x}}{e^{ix}-1} - 1 \right]$$

$$= \frac{e^{i(N+\frac{1}{2})x} - e^{-i(N+\frac{1}{2})x}}{e^{ix/2} - e^{-ix/2}} = \frac{\sin(N+\frac{1}{2})x}{\sin \frac{x}{2}}$$

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} D_N(x) dx = \sum_{n=-N}^N \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{inx} dx = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^0 dx = 1$$

مَاهِيَتُ هَذَهِ حُبْ بِرَوْلِرِيَّةٍ.

$$\int_{-\pi}^{\pi} |D_N(x)| dx = \int_{-\pi}^{\pi} \left| \frac{\sin((N+1_2)x)}{\sin x_{1_2}} \right| dx \geq 2 \int_0^{\pi} \left| \frac{\sin((N+1_2)x)}{x_{1_2}} \right| dx$$

$$= 4 \int_0^{(N+1_2)\pi} \frac{|\sin y|}{\frac{y}{(N+1_2)}} \frac{dy}{N+1_2} = 4 \int_0^{(N+1_2)\pi} \frac{|\sin y|}{y} dy$$

$$\geq 4 \sum_{k=0}^{N-1} \int_{k\pi}^{(k+1)\pi} \frac{|\sin y|}{y} dy \geq 4 \sum_{k=0}^{N-1} \frac{1}{(k+1)\pi} \int_{k\pi}^{(k+1)\pi} |\sin y| dy$$

$$= \frac{8}{\pi} \sum_{k=0}^{N-1} \frac{1}{k+1} \rightarrow \infty$$